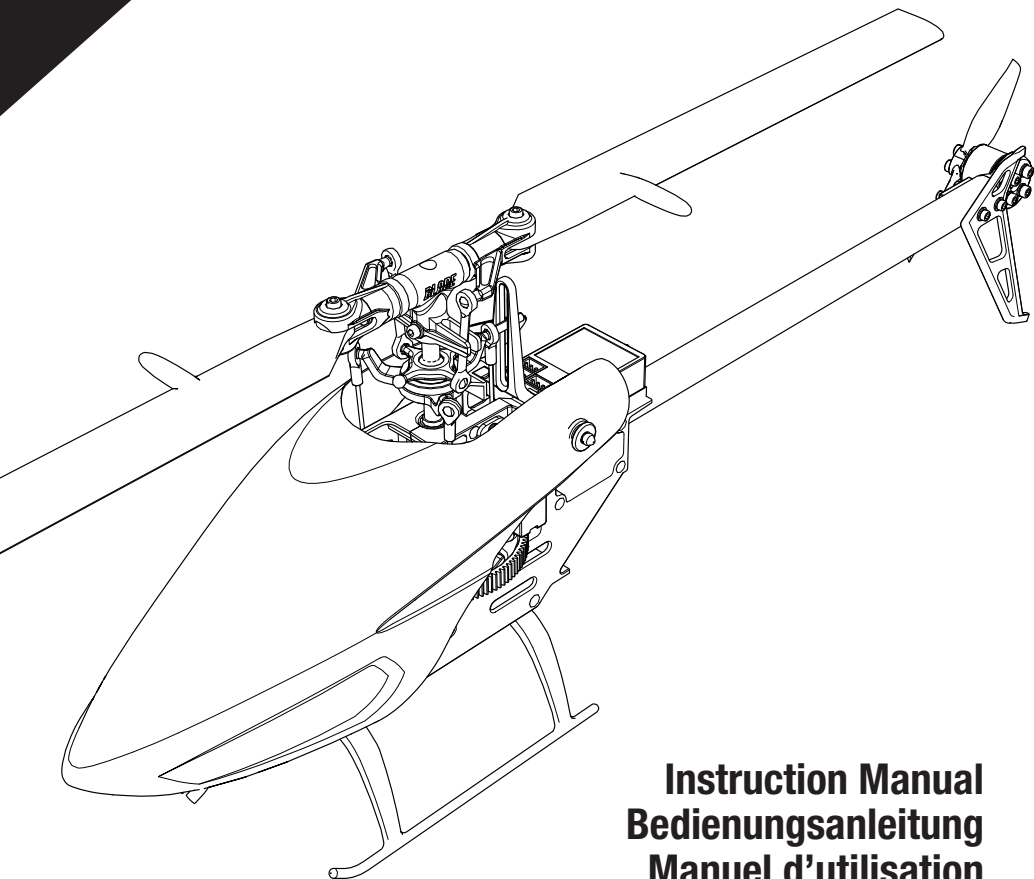


BLADE

BLH01600, BLH01650

REVOLUTION™

155 CP



Instruction Manual Bedienungsanleitung Manuel d'utilisation Manuale di Istruzioni

Scan the QR code and select the Parts and Support tab from the product page for the most up-to-date manual information.

Scannen Sie den QR-Code und wählen Sie auf der Produktseite den Reiter „Parts and Support“ (Teile und Hilfre), um die aktuellste Bedienungsanleitung zu erhalten.

Scannez le code QR et sélectionnez l'onglet Parts and Support sur la page du produit pour obtenir les informations les plus récentes sur le manuel.

Leggere il codice QR e nella pagina del prodotto selezionare la scheda “parti e supporto” per ottenere le informazioni più aggiornate.



1031842.1
Updated 5/26

HORIZON
H O B B Y

AVVISO

Tutte le istruzioni, le garanzie e gli altri documenti pertinenti sono soggetti a cambiamenti a totale discrezione di Horizon Hobby, LLC. Per una documentazione aggiornata sul prodotto, visitare il sito horizonhobby.com o towerhobbies.com e fare clic sulla sezione Support del prodotto.

CONVENZIONI TERMINOLOGICHE

Nella documentazione relativa al prodotto vengono utilizzati i seguenti termini per indicare i vari livelli di pericolo potenziale durante l'uso del prodotto:

AVVERTENZA: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose, danni collaterali e gravi lesioni alle persone O il rischio elevato di lesioni superficiali alle persone.

ATTENZIONE: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose E di gravi lesioni alle persone.

AVVISO: indica procedure che, se non debitamente seguite, possono determinare il rischio di danni alle cose E il rischio minimo o nullo di lesioni alle persone.

 **AVVERTENZA:** leggere TUTTO il manuale di istruzioni e familiarizzare con le caratteristiche del prodotto prima di farlo funzionare. Un uso improprio del prodotto può causare danni al prodotto stesso e alle altre cose e gravi lesioni alle persone.

Questo aeromodello è un prodotto sofisticato per appassionati di modellismo. Deve essere azionato in maniera attenta e responsabile e richiede alcune conoscenze basilari di meccanica. L'uso improprio o irresponsabile di questo prodotto può causare lesioni alle persone e danni al prodotto stesso o alle altre cose. Questo prodotto non deve essere utilizzato dai bambini senza la diretta supervisione di un adulto. Non tentare in nessun caso di smontare il prodotto, di utilizzarlo con componenti non compatibili o di potenziarlo senza previa approvazione di Horizon Hobby, LLC. Questo manuale contiene le istruzioni per la sicurezza, l'uso e la manutenzione del prodotto. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze del manuale prima di montare, impostare o utilizzare il prodotto, al fine di utilizzarlo correttamente e di evitare di causare danni alle cose o gravi lesioni alle persone.

Almeno 14 anni. Non è un giocattolo.

Ulteriori precauzioni per la sicurezza e avvertenze

- Mantenere sempre un perimetro di sicurezza intorno al modello per evitare collisioni o ferite. Questo modello funziona con comandi radio soggetti alle interferenze di altri dispositivi non controllabili dall'utente. Le interferenze possono provocare una momentanea perdita di controllo.
- Utilizzare sempre l'aeromodello in spazi aperti liberi da veicoli, traffico o persone.
- Seguire sempre scrupolosamente le istruzioni e le avvertenze relative all'aeromodello e a tutti gli accessori (caricabatterie, pacchi batterie ricaricabili ecc.).
- Tenere sempre le sostanze chimiche, i componenti di piccole dimensioni e i componenti elettrici fuori dalla portata dei bambini.
- Evitare sempre il contatto con l'acqua di tutti i dispositivi che non sono stati specificatamente progettati per funzionare in acqua. L'umidità danneggia le parti elettroniche.
- Non mettere in bocca alcun componente dell'aeromodello poiché potrebbe causare lesioni gravi o persino la morte.
- Non far volare l'aeromodello se le batterie del trasmettente sono poco cariche.
- Tenere sempre l'aeromodello a vista e sotto controllo.
- Abbassare sempre completamente lo stick del motore, quando le eliche rischiano di toccare un oggetto o il suolo.
- Utilizzare sempre batterie completamente cariche.
- Tenere sempre acceso il trasmettente mentre l'aeromodello è alimentato.
- Rimuovere sempre le batterie prima dello smontaggio.
- Tenere sempre pulite le parti mobili.
- Tenere sempre asciutte le parti.
- Lasciare sempre raffreddare le parti dopo l'uso prima di toccarle.
- Rimuovere sempre le batterie dopo l'uso.
- Non far volare mai l'aeromodello con il cablaggio danneggiato.
- Non toccare mai le parti mobili.

 **ATTENZIONE AI PRODOTTI CONTRAFFATTI:** Quando è necessario sostituire componenti Spektrum che si trovano fra i prodotti Horizon Hobby, bisogna sempre acquistarli da un rivenditore autorizzato Horizon per essere certi della loro qualità. Horizon Hobby LLC declina ogni responsabilità, servizio tecnico e garanzia per l'uso di materiale non originale o che dichiara di essere compatibile con la tecnologia DSM o con Spektrum.

Indice

Ulteriori precauzioni per la sicurezza e avvertenze 77

Opzione di caricamento del file Smart Transmitter (STF) 79

Schema degli interruttori della trasmittente
(configurazione manuale e STF)..... 80

Impostazione delle trasmissioni serie NX e DX 81

Configurazione delle trasmissioni serie IX 82

Avvertenze per la carica..... 84

Utilizzo del caricabatterie 84

Installazione delle pile nella trasmittente DXS (RTF) 85

Installazione della batteria di bordo..... 85

Associazione trasmissioni / ricevitore..... 86

Indicatore LED del flight controller 86

Smart Throttle Tecnologia 87

Modalità di volo e selezione dei ratei..... 87

Throttle Hold 87

Funzione Antipánico..... 88

Verifica dei comandi 88

Taglio di bassa tensione (LVC)..... 89

Informazioni sui comandi di volo principali..... 90

Prima del primo volo..... 91

Collegamento della trasmittente DXS in dotazione
a RealFlight (solo RTF Basic) 91

Elenco di controllo prima del volo..... 92

Controlli prima del volo 92

Pilotaggio in volo del Revolution 155 CP..... 92

Controlli e manutenzione dopo il volo..... 93

Tuning avanzato (Programmazione aggiuntiva)..... 93

Tuning avanzato (Programmazione non aggiuntiva)..... 94

Procedura di calibrazione DXS (RTF) 95

Installation du plateau cyclique et schéma du récepteur 96

Guida alla risoluzione dei problemi..... 96

Vista esplosa 98

Elenco componenti 98

Parti opzionali 98

Garanzia 99

Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti 100

Dichiarazione di conformità per l'Unione europea..... 100

Specifiche	
Lunghezza	344 mm
Altezza	124 mm
Diametro rotore principale	360 mm
Diametro rotore di coda	66,0 mm
Peso*	Senza batteria: 157 g Con la batteria di volo 3S 450 mAh consigliata: 198 g

Accessori inclusi versione Ready-to-Fly	
Motore principale	Brushless 2017-5800 Kv 6 Poli (BLH3417)
Motore di coda	Brushless 1104-3450 Kv (SPMX-1147)
Flight Controller	Controller di volo Spektrum con Ricevitore (SPMAR6250MHXG)
ESC	Brushless (SPMXAE2020A)
Batteria	11,1 V 450 mAh 3S 50C LiPo: IC2 (SPMX4503SIC2)
Trasmittente	Spektrum DXS 2,4 GHz (SPMR1010)
Caricabatterie	Caricatore S20 USB-C 3S LiPo (SPMXC0050)
Batterie trasmissioni	4 alcaline AA

Accessori richiesti versione BNF-Basic	
Batteria	11,1 V 450 mAh 3S 50C LiPo: IC2 (SPMX4503SIC2)
Caricabatterie	Caricatore S20 USB-C 3S LiPo (SPMXC0050)
Trasmittente	Trasmittente a piena portata con 6 o più canali compatibile Spektrum DSMX/DSM2 (programmabile per elicotteri)
Adattatore	Adattatore di carica da IC2 a IC3 (SPMXCA320)

*Il peso indicato è per l'aeromobile e i componenti del controller di volo. Non è consentito alcun carico utile aggiuntivo. Il peso del drone al decollo (MTOM) è il peso con la batteria consigliata.



Questo prodotto è un UAS di classe C4 come definito dall'Agenzia dell'Unione Europea per la sicurezza aerea (EASA).

Opzione di caricamento del file Smart Transmitter (STF)

Il controllore di volo SPMAR6250MHXG incluso è programmato con AS3X/SAFE. La programmazione include un file denominato Smart Transmitter File contenente la configurazione sviluppata appositamente per lo Revolution 155 CP. In questo modo, se lo si desidera, è possibile importare rapidamente le impostazioni della trasmettente direttamente dal ricevitore, durante la procedura di binding.

Trasmettenti supportati e requisiti firmware:

- Tutte le trasmettenti NX (con versione firmware 4.0.11+)
- iX14 (con app versione 2.0.9+)
- iX20 (con app versione 2.0.9+)

IMPORTANTE: al momento le trasmettenti iX12 e DX non supportano ancora i trasferimenti via Smart Transmitter File.

Per caricare questi file:

1. Accendere la trasmettente.
 2. Creare un nuovo file di modello vuoto sulla trasmettente.
 3. Accendere il ricevitore.
 4. Premere il tasto di binding sul ricevitore. Il LED arancione sul ricevitore lampeggia quando il ricevitore è in modalità di binding.
 5. Impostare la trasmettente in modalità di binding. Il modello procede normalmente al binding.
 6. Completato il binding, apparirà la schermata di download, come mostrato a destra.
 7. Selezionare **LOAD (CARICA)** per continuare.
- La schermata di **AVVISO** mostrata a destra avverte che il download sovrascriverà tutte le informazioni del modello corrente. Se si tratta di un nuovo modello "vuoto", i parametri della trasmettente dello Revolution 155 CP verranno semplicemente inseriti nel modello selezionato e il modello sarà rinominato "Revolution 155 CP BLH01650".

AVVISO: confermando si annullano le impostazioni della trasmettente precedentemente salvate.

8. Premere **CONFIRM (CONFERMA)** per confermare e continuare.
9. Completato il download, il file verrà installato sulla trasmettente e le informazioni di telemetria saranno caricate automaticamente.

Completato il caricamento, la radio tornerà alla schermata iniziale e lo schermo mostrerà "Revolution 155CP BLH01650".

La configurazione del trasmettitore è ora completa.

Smart Transmitter File Il ricevitore contiene un file Smart Transmitter precaricato. Rx Version: BLH01650 1.0.0 Vuoi caricare il file dal ricevitore?	
SALTA	CARICA

AVVISO In questo modo si sovrascrivono tutte le impostazioni correnti del modello. Se l'hardware del modello BNF è cambiato, il file del ricevitore potrebbe non funzionare correttamente. Vuoi caricare il file dal ricevitore?	
INDIETRO	CONFERMA

Note operative per Smart Transmitter File

Timer di volo

Nel file di impostazione della trasmettente non è stato caricato alcun timer di volo. Il monitor di tensione avvisa quando la tensione della batteria scendendo si avvicina alla tensione di attivazione della funzione di protezione LVC, indicando che è ora di atterrare. Questo sistema funziona solo quando si utilizzano batterie Smart. Se necessario, impostare un timer di volo separatamente.

Serie iX

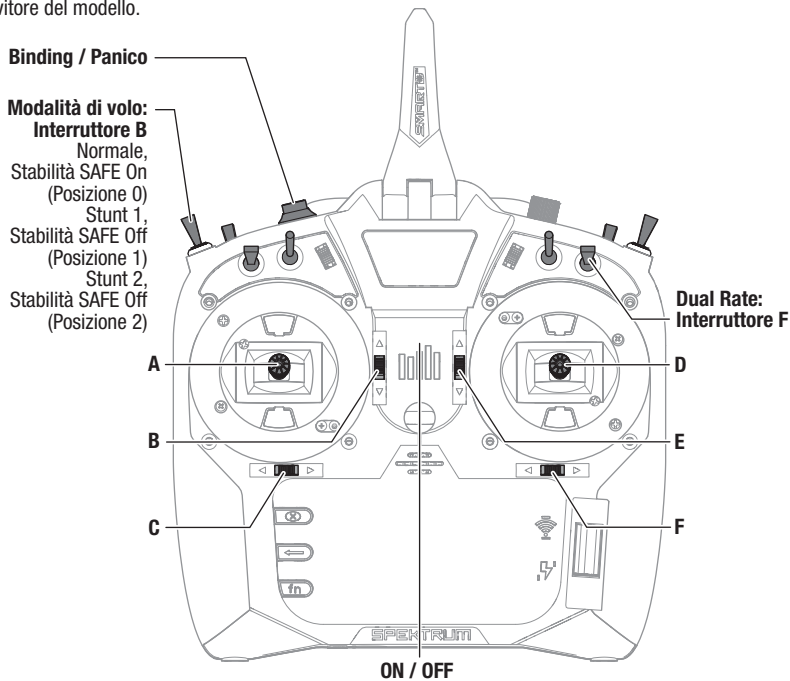
La foto importata per la serie iX è una rappresentazione di un elicottero. Per le istruzioni su come modificare la foto, consultare il manuale della trasmettente.

NX7e/NX7e+

Il file Smart Transmitter viene importato con gli avvisi di telemetria impostati su Vibrazione/Voce. Per le radio NX7e/NX7e+, cambiare questa impostazione su Tono per ricevere l'avviso di batteria scarica.

Schema degli interruttori della trasmittente (configurazione manuale e STF)

L'illustrazione che segue mostra la disposizione degli interruttori e le funzioni di una tipica trasmittente Spektrum quando programmata secondo le tabelle di configurazione riportate nel manuale o utilizzando lo Smart Transmitter File installato sul ricevitore del modello.



	A	B	C	D	E	F
Modalità 1	Timone (Sinistra/Destra) Elevatore (Su/Giù)	Trim dell' elevatore*	Trim del timone*	Alettone (Sinistra/Destra) Throttle (Su/Giù)	Trim del throttle*	Trim dell' alettone*
Modalità 2	Timone (Sinistra/Destra) Throttle (Su/Giù)	Trim del throttle*	Trim del timone*	Alettone (Sinistra/Destra) Elevatore (Su/Giù)	Trim dell' elevatore*	Trim dell' alettone*

*I trim non sono utilizzati per il Revolution 155 CP e non sono attivi nello STF.

Impostazione delle trasmissioni serie NX e DX

1.

Accendere la trasmissioni, premere la rotella di scorrimento, scorrere fino a **System Setup** (Impostazione sistema) e premere di nuovo sulla rotella. Selezionare **YES** (Sì).
2.

Andare in **Model Select** (Scelta modello) e scegliere <Add New Model> (Aggiungi nuovo modello) in fondo alla lista. Il sistema chiede se si vuole creare un nuovo modello, selezionare **Create** (Crea).
3.

Impostare **Model Type** (Tipo di modello): Selezionare Helicopter Model Type (Tipo modello elicottero) scegliendo l'icona dell'elicottero. Il sistema chiede di confermare il tipo di modello, i dati saranno resettati. Selezionare **YES** (Sì).
4.

Scorrere verso il basso e selezionare **Model Name** (Nome modello): Inserire il nome del nuovo file modello. Scorrere in alto fino a **BACK** (Indietro) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **System Setup** (Impostazioni sistema).
5.

Scorrere in basso e selezionare **F-Mode Setup** (Imp. modalità volo). Impostare su: Interruttore 1: Switch B Interruttore Hold: Switch H
Scorrere fino **LIST** (ELENCO) e premere la rotella per tornare a **System Setup** (Impostazione sistema).
6.

Per tutte le trasmissioni della serie DX e della serie NX con firmware precedente alla versione 4.01: Scorrere in basso e selezionare **Channel Assign** (Assegna canale). Scorrere in basso nella schermata **Channel Input Config** (Config. ingresso canale) e impostare Ch 5 Gear (Carrello) su **F-Mode**. Scorrere in basso fino a **Ch/Prt** (Grassetto), **Aux 5** e selezionare **B** come input. —**OPPURE**—
Per le trasmissioni della serie NX con versione firmware 4.01 e successivo: Scorrere in basso e selezionare **Channel Assignment** (Assegnazione canali). Scorrere fino a **CH/PRT 5**, evidenziare e selezionare **FMode**.
7.

Selezionare <Main Screen> (Schermata principale). Premere la rotella di scorrimento per entrare in **Function List** (Lista funzioni).
8.

Scorrere fino a **Rates and Expo** (Ratei ed Expo), quindi premere la rotella di scorrimento. Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Aileron** (Alettone).
Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 35 / 35
9.

Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Elevator** (Elevatore). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 35 / 35
10.

Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Rudder** (Timone). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 45 / 45
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 45 / 45
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 45 / 45
11.

Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).
12.

Scorrere fino a **Throttle Curve** (Curva acceleratore) e premere la rotella di scorrimento.
Spostarsi sulla casella **N** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Normal** (Normale). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	65	65	65	65
13.

Scorrere fino alla casella **#1** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #1**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
80	80	80	80	80
14.

Spostarsi sulla casella **#2** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #2**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
100	100	100	100	100
15.

Spostarsi sulla casella **H** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Hold** (Attesa). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	0	0	0	0
16.

Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).
17.

Scorrere fino a **Pitch** (Passo) e premere la rotella di scorrimento. Spostarsi sulla casella **N** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Normal** (Normale). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
25	37	50	75	100

18. Scorrere fino alla casella **#1** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #1**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 25 | 50 | 75 | 100 |
19. Spostarsi sulla casella **#2** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #2**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 25 | 50 | 75 | 100 |
20. Spostarsi sulla casella **H** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Hold** (Attesa). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|----|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 25 | 37 | 50 | 75 | 100 |
21. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).
22. Scorrere in basso fino a **Mixing** e premere la rotella di scorrimento. Selezionare **Mix 1**. Selezionare **Normal** (Normale). Selezionare il primo **INH** e selezionare lo **Switch I**. Selezionare il secondo **INH** e selezionare **A5**. Impostare il valore del primo rateo su: **0%** il valore del secondo rateo su: **-125%**. Impostare **Offset** su **100**. Impostare lo **Switch sul pulsante I**.
23. Scorrere fino a **Back** (Indietro) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).
24. Scorrere in giù fino a **Timer** e premere la rotella di scorrimento. Impostare su:
Modalità: Count Down
Time: 5:00
Start: Throttle Out
Over: 25%
One Time: Inhibit
25. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).
26. Scorrere fino a <Main Screen> (Schermata principale) e premere la rotella di scorrimento.

Per informazioni sulla configurazione della telemetria, vedere la sezione Smart Throttle.

Configurazione delle trasmettenti serie iX

- Accendere la trasmettente e attendere che l'applicazione Spektrum AirWare si apra. Toccare l'icona della penna arancione nell'angolo in alto a sinistra dello schermo. Il sistema chiede di poter **spegnere la trasmissione RF**, selezionare **PROCEED** (Procedi).
- Selezionare i tre punti nell'angolo in alto a destro nello schermo, poi selezionare **Add a New Model** (Aggiungi nuovo modello).
- Selezionare **Model Option** (Opzione modello), scegliere **DEFAULT**, scegliere **Helicopter** (Elicottero). Il sistema chiede se si vuole creare un nuovo modello elicottero, selezionare **Crea** (Crea).
- Selezionare l'ultimo modello della lista: **Heli**. Toccare su **Heli** e rinominare il file con un nome a scelta.
- Toccare e tenere premuta l'**icona della freccia indietro** nell'angolo in alto a sinistra dello schermo per tornare alla schermata principale.
- Toccare il pulsante **Model Setup** (Impostazione modello).
- Impostare **Flight Mode Setup** (Imp. modalità volo). **Interruttore 1: Switch B**. **Interruttore Hold: Switch H**. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Setup** (Impostazioni modello).
- Impostare **Channel Assign** (Assegnazione canale). Impostare CH/Port 5 su **Aux 5** per Output e **FMode** per Input. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.
- Toccare il pulsante **Model Adjust** (Regola modello).
- Toccare **Dual Rates and Exponential**. Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare **Aileron** (Timone). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 35 / 35
- Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare **Elevator** (Equilibratore). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 35 / 35
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 35 / 35

12. Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare **Rudder** (Timone). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 45 / 45
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 45 / 45
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 45 / 45

13. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).

14. Toccare **Throttle Curve** (Curva acceleratore). Assicurarsi che lo **Switch H** sia impostato sulla posizione 0. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 0 per selezionare la curva normale. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	65	65	65	65

15. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 1 per selezionare la curva Stunt #1. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
80	80	80	80	80

16. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 2 per selezionare la curva Stunt #2. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
100	100	100	100	100

17. Impostare lo **Switch H** sulla posizione 1 per selezionare la curva Hold. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	0	0	0	0

18. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu Model Adjust (Regola modello).

19. Toccare Pitch Curve (Curva passo). Assicurarsi che lo Switch H sia impostato sulla posizione 0. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 0 per selezionare la curva normale. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
25	37	50	75	100

20. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 1 per selezionare la curva Stunt #1. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	25	50	75	100

21. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 2 per selezionare la curva Stunt #2. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	25	50	75	100

22. Impostare lo **Switch H** sulla posizione 1 per selezionare la curva Hold. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
25	37	50	75	100

23. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).

24. Toccare **Mixing**. Selezionare **P-Mix 1**. Selezionare **Normal** (Normale).
Selezionare il primo **INH** e selezionare lo **Switch I**.
Selezionare il secondo **INH** e selezionare **A5**.
Impostare il valore del primo rateo su: **0%** il valore del secondo rateo su: **-125%**.
Impostare **Offset** su **100**. Impostare lo **Switch sul pulsante I**.

25. Toccare **Back** (Indietro) nell'angolo in alto a destra per tornare al menu di **mixing**.

26. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).

27. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.

28. Toccare l'icona **dell'orologio** nel riquadro **Timer 1**. Impostare su:
Modalità: Count Down
Time: 5:00
Switch: Throttle Out
Over Under Trigger: 25%
Over Under: Over
One Time: Premere per attivare

29. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.

Per informazioni sulla configurazione della telemetria, vedere la sezione Smart Throttle.

Avvertenze per la carica



AVVERTENZA: Se non si utilizza questo prodotto con attenzione e non si osservano le seguenti avvertenze potrebbero verificarsi malfunzionamenti del prodotto, problemi elettrici, eccessivo sviluppo di calore, incendi e, in definitiva, lesioni e danni materiali.

- **NON LASCIARE MAI INCUSTODITE LE BATTERIE IN CARICA.**
- **NON CARICARE MAI LE BATTERIE DURANTE LA NOTTE.**
- Non tentare mai di caricare batterie fuori uso, danneggiate o bagnate.
- Non tentare di caricare un pacco batteria composto da batterie di tipo diverso.
- Non consentire ai minori di caricare i pacchi batteria.
- Non caricare mai le batterie in luoghi estremamente caldi o freddi o esposti alla luce diretta del sole.
- Non caricare mai una batteria se il cavo è schiacciato o in cortocircuito.
- Non collegare mai il caricabatterie se il cavo di alimentazione è schiacciato o in cortocircuito.
- Non tentare mai di smontare il caricabatterie o di utilizzare un caricabatterie danneggiato.
- Utilizzare sempre batterie ricaricabili progettate per l'utilizzo con questo tipo di caricabatterie.
- Controllare sempre la batteria prima di caricarla.
- Tenere sempre la batteria lontana da qualsiasi materiale che possa essere alterato dal calore.
- Controllare sempre la zona di ricarica e tenere in ogni momento un estintore a disposizione.

- Terminare sempre il processo di carica se le batterie scottano al tatto o iniziano a deformarsi (gonfiarsi) durante il procedimento di carica.
- Collegare sempre correttamente il cavo positivo (+) al rosso e il negativo (-) al nero.
- Finita la carica scollegare sempre la batteria e il caricabatterie e attendere che si raffreddino tra una carica e l'altra.
- Caricare sempre in aree ventilate.
- Interrompere sempre qualsiasi processo e rivolgersi a Horizon Hobby se il prodotto funziona male.
- Caricare solo batterie ricaricabili. Ricaricare batterie non ricaricabili comporta il rischio che queste possano esplodere, causando danni o lesioni a cose e/o persone.
- La presa USB deve essere installata nei pressi del dispositivo e facilmente accessibile.

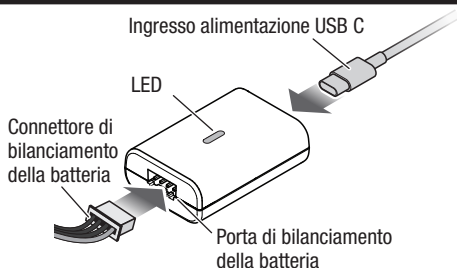


ATTENZIONE: Verificare sempre che la batteria sotto carica soddisfi le specifiche di questo caricabatterie e che le impostazioni del caricabatterie siano corrette. Non farlo potrebbe portare a un eccessivo calore e ad altre disfunzioni del prodotto, che potrebbero portare a lesioni per l'utente o a danni alla proprietà.



ATTENZIONE: Se in qualsiasi momento durante la carica la batteria si surriscalda o inizia a deformarsi, scollegarla immediatamente e interrompere la carica, per evitare il rischio di incendio, danni collaterali e lesioni.

Utilizzo del caricabatterie



1. Collegare il connettore USB-C alla porta di alimentazione del caricabatterie e a un alimentatore appropriato da 5 V, 3,0 A max (non incluso). Il LED sul caricabatterie lampeggerà in rosso / verde per indicare che il caricabatterie è pronto.
2. Inserire il connettore di bilanciamento della batteria nella porta di ricarica.
 - Il LED lampeggia in verde durante la ricarica.
 - Il LED rimane acceso in verde fisso per indicare che la carica è completa.
3. Scollegare la batteria dal caricabatterie.

Per interrompere il ciclo di carica



AVVERTENZA: arrestare immediatamente il ciclo di carica o togliere l'alimentazione al caricabatterie se durante la carica si notano delle irregolarità (esempio: batteria gonfia).

Per interrompere il ciclo di carica, scollegare la batteria dal caricatore.

Specifiche del caricabatterie

Caricabatterie S20 USB-C 3S LiPo	
Connettore porta di uscita	IC2
Tensione di ingresso dell'alimentatore (non incluso)	DC 5.0V (3,0A Max)
Corrente di carica	1-8,4V (1.5A Max)
Tipi di batteria supportati	LiPo 3S
Capacità relativa della batteria (massima)	450-5300mAh
Schermo	LED
Temperatura di esercizio	0-40°C
Temperatura di stoccaggio	-20~60°C
Lunghezza	44mm
Larghezza	24mm
Altezza	14,5mm
Peso	25g

Indicatore LED del caricabatterie

Rosso fisso*	Errore di carica; assicurarsi che la batteria sia sana e correttamente collegata al caricabatterie
Verde lampeggiante	Caricamento in corso
Verde fisso	Ricarica completata
Rosso/verde lampeggiante	Il caricabatterie è pronto per la carica

*Un LED rosso fisso indica un errore di ricarica. Apportare le modifiche necessarie e riavviare il caricabatterie per eliminare l'errore.

Installazione delle pile nella trasmittente DXS (RTF)

L'indicatore LED lampeggia e la trasmittente emette dei segnali acustici sempre più ravvicinati al diminuire della tensione della batteria.

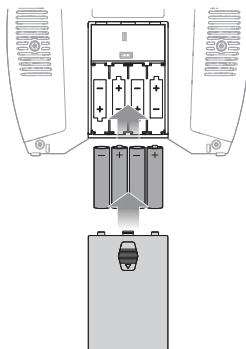
Sostituire subito le batterie quando la trasmittente emette il primo segnale acustico.



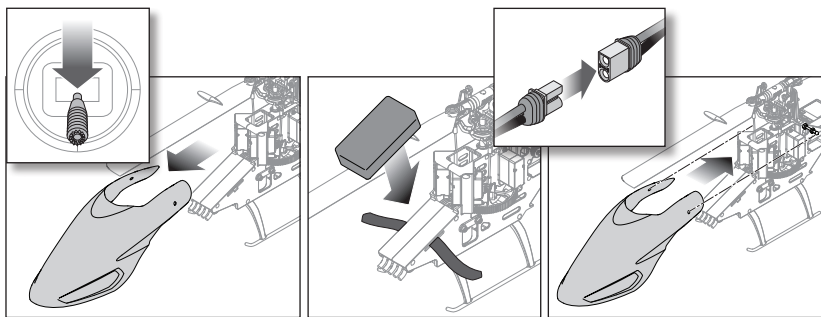
ATTENZIONE: non rimuovere MAI le batterie dalla trasmittente se il modello è acceso. Farlo potrebbe causare perdita di controllo del modello, danni e lesioni.



ATTENZIONE: la sostituzione di una batteria con una batteria di tipo inappropriato comporta il rischio di esplosioni. Smaltire le batterie esauste nel rispetto delle vigenti norme nazionali.



Installazione della batteria di bordo



1. Abbassare lo stick del motore.
2. Accendere la trasmittente.
3. Per consentire all'ESC di armarsi e per evitare che i rotori inizino a ruotare all'accensione, attivare il throttle hold per inibire il comando del gas prima di collegare la batteria di bordo.
4. Applicare la parte a uncino del velcro al telaio dell'elicottero e il lato asola alla batteria.
5. Installare la batteria di volo sul telaio dell'elicottero. Fissare la batteria con le fascette a strappo.
6. Associare la trasmittente all'elicottero per stabilire la connessione. Vedere la sezione Binding (accoppiamento) per maggiori informazioni.
7. Collegare il cavo della batteria all'ESC. Il piatto ciclico si centererà a indicare che l'unità è pronta. Completata l'inizializzazione, il LED di stato del flight controller inizia a lampeggiare lentamente in verde.
8. Il motore dell'elicottero emetterà una serie di toni sonori a indicare che l'ESC è armato.



ATTENZIONE: assicurarsi che la batteria di bordo, il cavo e il connettore non entrino in contatto con il motore. Se questo accade, il motore, l'ESC e la batteria si surriscaldano provocando la caduta del modello, con conseguenti danni a cose o persone.



ATTENZIONE: scollegare sempre la batteria LiPo dal cavo di alimentazione dell'ESC quando il modello non viene utilizzato per evitare che la batteria si scarichi eccessivamente. Le batterie che si scaricano oltre la tensione minima consentita possono subire danni, con conseguente riduzione del rendimento e rischi potenziali di incendio durante la ricarica.

Associazione trasmettente / ricevitore

Il binding è il processo di programmazione del ricevitore affinché riconosca il codice GUID (Globally Unique Identifier) di un singolo, specifico trasmettitore.

Se si riscontrano problemi, ripetere la procedura di binding, consultare la guida alla risoluzione dei problemi della trasmettente oppure contattare l'ufficio supporto prodotti Horizon competente.



Questo prodotto richiede una trasmettente Spektrum DSM2/DSMX compatibile. Visitare www.bindnfly.com per un elenco completo delle trasmettenti compatibili.

Procedura generale di connessione

1. Fare riferimento alla tabella per impostare correttamente il trasmettitore.
2. Portare lo stick motore completamente in basso. Centrare tutti i trim.
3. Spegnerne il trasmettitore e posizionare tutti gli interruttori su 0.
4. Installare il Bind Plug sulla ricevente nella presa BIND/PROG.
5. Collegare la batteria all'ESC.
6. Impostare la trasmettente in modalità di binding al momento dell'accensione.
7. Rilasciare l'interruttore di binding dopo 2-3 secondi. L'elicottero è connesso quando il LED sul ricevitore si accende con luce fissa.
8. Scollegare la batteria di bordo e spegnere il trasmettitore.

RTF

La trasmettente RTF è fornita già associata al modello. Se è necessario ripetere il binding, seguire questa procedura:

1. Portare lo stick motore completamente in basso. Centrare tutti i trim.
2. Spegnerne il trasmettitore.
3. Installare il Bind Plug sulla ricevente nella presa BIND/PROG.
4. Collegare la batteria all'ESC.
5. Accendere la trasmettente tenendo contemporaneamente premuto l'interruttore di binding.
6. emette dei segnali acustici e il LED lampeggia. Rilasciare l'interruttore di binding.
7. L'elicottero è connesso quando il LED sull'unità di controllo del ricevitore rimane acceso fisso e la trasmettente emette 3 toni rapidi e acuti. Se la trasmettente emette 2 toni a bassa tonalità, la procedura di binding non ha avuto successo. Ripetere la procedura di binding.
8. Scollegare la batteria di bordo e spegnere il trasmettitore.

Indicatore LED del flight controller

Indicatore LED sul FC	Descrizione indicatori
Rosso fisso	AR6250MHXG in attesa di connessione al ricevitore; il sistema si inizializza solo una volta stabilita la connessione
Giallo lampeggiante	Calibrazione
Verde lampeggiante lento	Pronto al volo
Rosso lampeggiante lento	Failsafe attivo
Rosso fisso e giallo lampeggiante	Errore di calibrazione, controller di volo non in piano o mosso durante la calibrazione

Smart Throttle

La combinazione tra il Flight Controller Spektrum™ AR-6250MHXG e l'ESC SPMXAE2020, consente l'utilizzo della tecnologia Smart in questo elicottero. Questo sistema è in grado di fornire una serie di dati telemetrici in tempo reale relativi al sistema di alimentazione mentre si vola, tra cui i giri del motore, corrente, tensione della batteria e altro ancora ai trasmettitori Spektrum AirWare compatibili. Durante il binding, la trasmittente procede alla configurazione automatica della pagina della telemetria. Potrebbe essere necessario modificare i valori di telemetria per adattarli al velivolo e alle proprie esigenze.

Per inserire i valori di telemetria:

(Per le trasmissioni serie iX, è necessario selezionare Save (Salva) in ogni pagina.)

1. Accendere la trasmittente.
2. Impostare l'hold del gas su On.

3. Accendere l'aeromodello e lasciare che si inizializzi.
4. Nella trasmittente, andare in **Function List** (Lista funzioni) (**Model Setup** nelle trasmissioni della serie iX).
5. Selezionare l'opzione del menu **Telemetry**.
6. Andare all'opzione del menu **Smart Battery** (Batteria Smart).
7. Scorrere verso il basso fino a **Startup Volts** (Volt avvio), inserire **4,0V/cella**.
8. Tornare al menu **Telemetry** (Telemetria).
9. Andare al menu **Smart ESC**.
10. Scorrere fino a **Totale celle**, immettere **3**.
11. Scorrere fino a **Allarme bassa tensione**, immettere **3,45V/cella** e impostare su **Voce**.
12. Scorrere verso il basso fino a **Poles** (Poli), inserire **6**.
13. Scorrere verso il basso fino a **Ratio**, inserire **9,45:1**.
14. Tornare alla schermata iniziale.

SAFE Tecnologia

La rivoluzionaria tecnologia SAFE usa una combinazione innovativa di sensori ad assi multipli e un software che permette al modello di conoscere la sua posizione relativa all'orizzonte. Questa percezione spaziale viene utilizzata per controllare l'involuppo di volo del velivolo e mantenere l'inclinazione di rollio o beccheggio entro campi ridotti per volare con maggiore sicurezza. Oltre alla stabilità questo tipo di protezione permette varie modalità di comportamento in modo che il pilota possa scegliere in base al suo livello di preparazione per sentirsi sempre sicuro nel controllo.

Modalità di volo e selezione dei ratei

In modalità **Normal/Beginner** (Normale/Principiante), l'angolo di inclinazione laterale è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il modello si riporta in volo livellato.

In modalità **Stunt 1**, l'angolo di inclinazione laterale non è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il modello non si riporta in volo livellato. Questa modalità è ideale per padroneggiare il volo orizzontale e le acrobazie di base quali stallo, virate e looping.

In modalità **Stunt 2**, l'angolo di inclinazione laterale non è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il mod-

La tecnologia SAFE fornisce:

- Protezione dell'involuppo di volo attivabile con un interruttore.
- Varie modalità permettono di adeguare la tecnologia SAFE al proprio livello di preparazione.

La cosa migliore è che la sofisticata tecnologia SAFE non richiede alcun intervento di messa a punto per poterla usare. Ogni velivolo con il SAFE installato è pronto all'uso per offrire la miglior esperienza di volo possibile.

ello non si riporta in volo livellato. Questa modalità è ideale per eseguire acrobazie 3D, come flip stazionari e tic-toc. È possibile modificare i ratei in qualsiasi modalità spostando l'interruttore a doppia velocità dei dual rate.

- Il rateo basso riduce i ratei di controllo, rendendo il modello più facile da pilotare. I principianti dovrebbero prediligere i ratei bassi per i primi voli.
- Il rateo alto offre un controllo completo e dovrebbe essere utilizzato dai piloti da intermedi a esperti.

Throttle Hold

Questa funzione si usa per evitare che il motore si avvii inavvertitamente. Per sicurezza mettere il Throttle Hold su ON tutte le volte che è necessario toccare l'elicottero oppure verificare la direzione dei comandi.

Il Throttle Hold si usa anche per spegnere velocemente il motore se l'elicottero va fuori controllo, sta per precipitare o entrambi. Dopo aver attivato il Throttle Hold le pale continueranno a girare brevemente. I comandi di passo e direzione vengono mantenuti.

Funzione Antipanico

If you encounter distress while flying in any mode, activate the Panic Recovery function. Move the control sticks to neutral (50%), press and hold the Bind/Panic button until the model is upright. La tecnologia SAFE riporterà immediatamente il velivolo in assetto livellato, sempre che si trovi ad una quota sufficiente e senza ostacoli sul suo percorso. Riportare lo stick del collettivo al 50% e rilasciare l'interruttore Bind/Panic per uscire dalla modalità Antipanico e ritornare nella modalità di volo corrente.

AVVISO: prima di disattivare la funzione di recupero antipanico, accertarsi che lo stick del collettivo sia stato riportato nella posizione al 50%. Dopo aver disattivato il recupero antipanico, il collettivo negativo torna pienamente disponibile, cosa che potrebbe provocare una discesa rapida dell'elicottero.

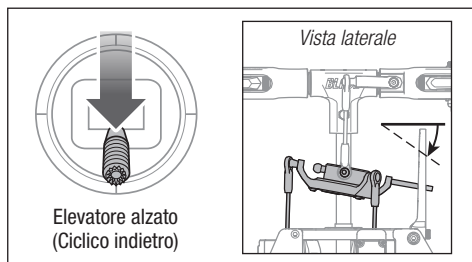
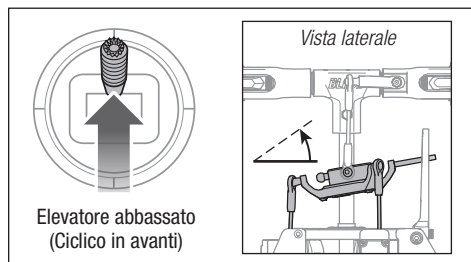
- Questa modalità serve per dare confidenza al pilota e permettergli di migliorare la sua abilità senza rischiare.
- Per un recupero rapido portare lo stick del collettivo al 50% e gli altri comandi al centro.
- Quando il modello ha raggiunto un assetto livellato, la corsa negativa del collettivo viene ridotta per evitare che l'utente sbatta il modello a terra.

Verifica dei comandi

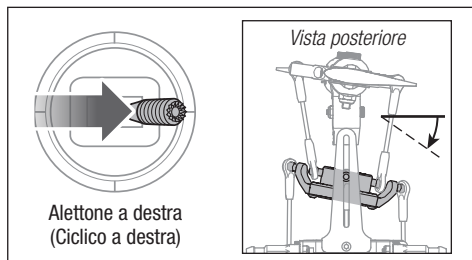
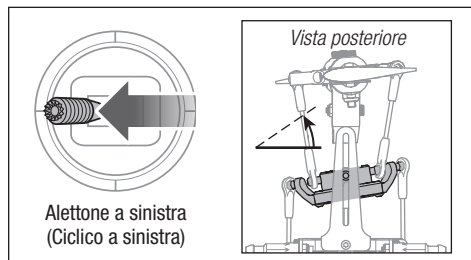
Quando si verifica la direzione dei comandi, bisogna accertarsi che il Throttle Hold sia ON. Eseguire questa verifica prima di andare in volo per la prima volta per essere certi che servi, collegamenti e le altre parti funzionino

correttamente. Se i controlli non reagiscono come illustrato più avanti, controllare che la trasmittente sia programmata correttamente prima di continuare con la prova del motore.

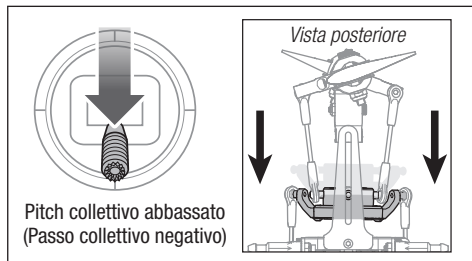
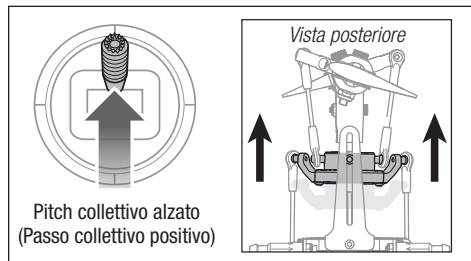
Elevatore



Alettone



Pitch collettivo



Test motore

Mettere l'elicottero all'esterno su di una superficie pulita, piana e livellata (cemento o asfalto), libera da ostacoli. Tenersi sempre alla larga dal movimento delle pale del rotore.



ATTENZIONE: tenere gli animali lontano dall'elicottero perché potrebbero ferirsi correndo verso di esso.

1. Prima di continuare, accertarsi che lo stick motore sia posizionato completamente in basso.
2. Mettere il Throttle Hold su OFF.



AVVERTENZA: quando il motore è in movimento, bisogna stare ad almeno 10 metri dall'elicottero. A questo punto non tentare di far volare l'elicottero.

3. Accertarsi che il comando motore sia completamente in basso e che il trasmettitore sia impostato come descritto nella tabella. Accelerare lentamente finché le pale iniziano a girare in senso orario guardandole dall'alto. Le pale di coda girano in senso antiorario guardandole dal lato destro dell'elicottero.

AVVISO: Se le pale del rotore principale girano in senso antiorario, ridurre immediatamente il motore. Scollegare la batteria dall'elicottero e scambiare due dei tre fili che vanno dal motore all'ESC e poi ripetere la prova.

Taglio di bassa tensione (LVC)

Il controllo elettronico di velocità continuerà ad abbassare la corrente erogata al motore fino allo spegnimento completo quando la batteria raggiunge i 12 V sotto carico. Questo fa sì che si possa evitare una scarica eccessiva della batteria Li-Po. Effettuare immediatamente l'atterraggio quando il regolatore di velocità attiva il taglio di bassa tensione (LVC). Continuare a far volare il modello dopo che ha raggiunto il taglio di bassa tensione (LVC) può danneggiare la batteria, causare lo schianto del velivolo o entrambe le cose. I danni della batteria o quelli dovuti allo

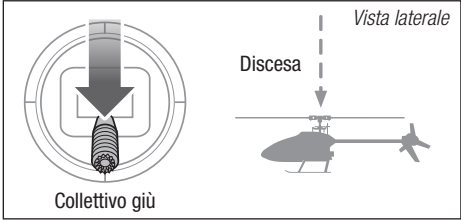
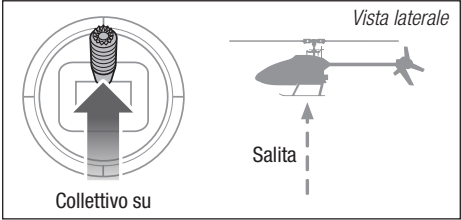
schianto in seguito a uno scaricamento eccessivo non sono coperti dalla garanzia.

Far volare l'elicottero fino all'attivazione del taglio di bassa tensione (LVC) danneggia la batteria dell'elicottero. Dopo l'uso scollegare e rimuovere dal velivolo la batteria Li-Po per evitare lo scaricamento passivo. Durante la conservazione, assicurarsi che la carica della batteria non scenda sotto i 3 V per cella.

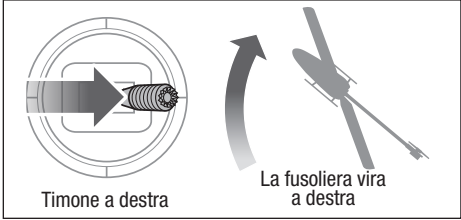
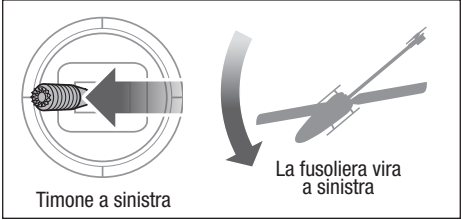
Informazioni sui comandi di volo principali

Se non hai familiarità con i comandi del tuo velivolo, prenditi qualche minuto per familiarizzare con essi prima di tentare il tuo primo volo.

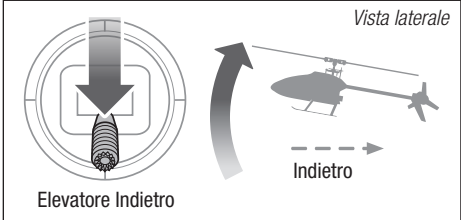
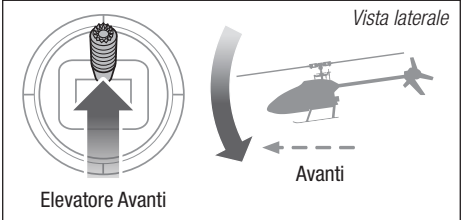
Collettivo



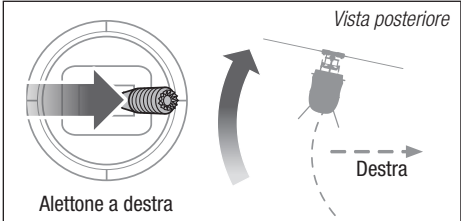
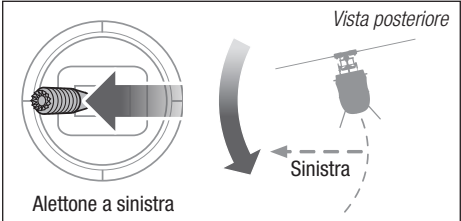
Timone



Elevatore



Alettone



Prima del primo volo



Prima di provare a portare in volo per la prima volta questo aeromodello,

consigliamo vivamente di utilizzare il simulatore di volo RC RealFlight Trainer Edition, incluso nella versione RTF Basic (vedere nella sezione che segue su come utilizzare la trasmettente DXS con RealFlight) oppure disponibile separatamente per la versione BNF Basic. Dotato di lezioni con Virtual Flight Instructor e in grado di simulare molti dei più popolari aeromodelli di aerei ed elicotteri da addestramento, tra cui le Revolution 155 CP, oltre a contenuti premio sbloccabili come campi e modelli "Next Step", RealFlight Trainer Edition è lo strumento ideale per i piloti RC neofiti che possono imparare a volare in meno tempo e con meno incidenti che con i modelli "reali", esercitandosi a casa su un PC con Microsoft Windows o su un computer portatile praticamente ovunque!

Ti incoraggiamo inoltre a entrare in contatto con i piloti RC esperti della tua zona attraverso i negozi di hobbistica e frequentando in campi di volo RC. E per coloro che si trovano negli Stati Uniti, consigliamo di iscriversi a un'organizzazione nazionale come l'Academy of Model Aeronautics (AMA). L'AMA può fornire informazioni sui club locali, gli istruttori e campi di volo esistenti nella tua zona, oltre alla copertura assicurativa. Per maggiori informazioni, visitare il sito www.modelaircraft.org.



Scansiona per acquistare RealFlight Trainer Edition o visita: horizonhobby.cc/buyrft



Scansiona per trovare un PC per RealFlight o visita: horizonhobby.cc/findapcforrft



Collegamento della trasmettente DXS in dotazione a RealFlight (solo RTF Basic)

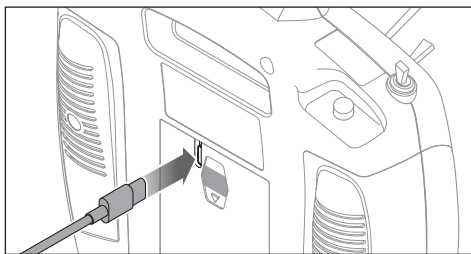
La trasmettente Spektrum DXS inclusa con la versione Ready To Fly di questo velivolo può essere utilizzata come controller per il simulatore di volo RealFlight RC.

CONSIGLIO: la trasmettente può essere utilizzata con o senza batterie se collegato al computer tramite il cavo adattatore USB in dotazione.

IMPORTANTE: non accendere la DXS né prima né durante il collegamento al PC per l'uso con RealFlight. La trasmettente si alimenta automaticamente attraverso la connessione USB. L'accensione della DXS impedisce a RealFlight di riconoscere la trasmettente.

Per collegare la trasmettente DXS al PC e a RealFlight via USB:

1. Portare la DXS su **OFF**.
2. Scollegare eventuali altri controller di gioco dal computer.
3. Inserire l'estremità USB-C del cavo adattatore nella porta sul retro della trasmettente.
4. Collegare l'estremità USB-A dell'adattatore al computer. La DXS si accende automaticamente.
5. Avviare RealFlight. RealFlight dovrebbe riconoscere il controller DXS collegato ed essere pronto all'uso.



Scansiona per assistenza nell'utilizzo della trasmettente DXS (o di altre radio/trasmettenti/controller) con RealFlight o visita: horizonhobby.cc/rfcontrollers

Elenco di controllo prima del volo

- ☐ Controllare tutte le viti e assicurarsi che siano strette
- ☐ Controllare la tensione della cinghia e assicurarsi che non siano troppo stretta o troppo allentata
- ☐ Controllare le pale principali e di coda per assicurarsi che non siano danneggiate
- ☐ Controllare tutti i giunti e fare in modo che si muovano liberamente senza che svincolarsi facilmente
- ☐ Controllare che la batteria di volo e la batteria del trasmettitore siano
- ☐ Controllare tutti i cavi assicurandosi che non siano tagliati, stretti o schiacciati e che siano adeguatamente protetti
- ☐ Controllare che tutti i cavi siano collegati
- ☐ Controllare gli ingranaggi e assicurarsi che non manchino denti
- ☐ Eseguire un test completo dei comandi
- ☐ Controllare che i servo funzionino correttamente
- ☐ Verificare che la batteria di volo sia correttamente fissata
- ☐ Verificare che tutti i componenti elettronici siano fissati correttamente

Controlli prima del volo

- ☐ Accendere sempre prima la trasmittente
- ☐ Collegare la batteria di volo al cavo dell'ESC
- ☐ Aspettare che l'ESC si inizializzi e si armi correttamente
- ☐ Fare volare il modello
- ☐ Far atterrare il modello
- ☐ Scollegare la batteria di volo dall'ESC
- ☐ Spegnerne sempre la trasmittente per ultima

Pilotaggio in volo del Revolution 155 CP

Prima di scegliere un posto dove far volare il modello, conviene informarsi sulle leggi e le ordinanze locali.

Noi consigliamo di far volare il modello all'esterno con vento calmo (5-6 km/h o meno) o all'interno di una grande palestra. Evitare sempre di volare vicino a case, alberi, fili o altri edifici. Bisogna anche evitare di volare in aree affollate, come parchi o campi di gioco.

È meglio decollare da superfici lisce per evitare intoppi per il modello. Mantieni l'elicottero a circa 60 cm dal suolo. Tenere il muso rivolto lontano da sé durante i primi voli per mantenere coerente l'orientamento dei comandi. rilasciando gli stick, il modello si livella da solo. Attivando l'interruttore Antipánico, l'elicottero si livella velocemente. Se ci si trova disorientati, abbassare lentamente lo stick motore per atterrare dolcemente. Durante i primi voli bisogna solo mantenere il modello in volo stazionario facendo decolli e atterraggi.

Decollo

AVVISO: Se il motore principale o di coda non partono correttamente una volta dato il gas, riportare lo stick del gas immediatamente in posizione idle e riprovare. Se il problema persiste, si prega di sconnettere la batteria di volo e controllare gli ingranaggi, assicurandosi che non ci siano cavi incastrati tra gli ingranaggi.

Mettere il modello su di una superficie piana e liscia, libera da ostacoli e arretrare di circa 10 metri. Accelerare lentamente finché il modello si trova a circa 60cm da terra, quindi verificare i trim in modo che il modello voli correttamente. Una volta regolati i trim, iniziare a far volare il modello.

Hovering (volo stazionario)

Con piccole correzioni sui comandi del trasmettitore, provare a tenere l'elicottero su di un punto fisso. Se il vento

è calmo, non saranno necessarie tante correzioni. Dopo aver mosso lo stick del ciclico e averlo riportato al centro, il modello dovrebbe livellarsi da solo. Il modello continua a muoversi per inerzia. Allora muovere il comando del ciclico dalla parte opposta per fermare il movimento.

Una volta acquisita una certa dimestichezza con il volo stazionario, si può proseguire facendo spostare il modello verso diverse posizioni, mantenendo la coda sempre puntata verso di sé. È inoltre possibile effettuare salite e discese usando lo stick della manetta. Quando ci si sente più sicuri nell'effettuare queste manovre, si può provare a volare con il muso in diversi orientamenti. I comandi di controllo di volo ruotano insieme all'elicottero, quindi immaginate gli input di controllo in relazione al muso dell'elicottero. Per esempio, l'avanzamento in avanti farà sempre abbassare il muso dell'elicottero.

Spegnimento per bassa tensione (LVC)

Questa funzione diminuisce la potenza dei motori man mano che la tensione della batteria diminuisce. Quando la potenza del motore diminuisce e si accende il LED rosso sull'ESC, bisogna far atterrare immediatamente il modello e ricaricare la batteria di bordo. Il sistema LVC non interviene per impedire che la batteria vada in sovra-scarica durante l'immagazzinamento.

AVVISO: se si fa intervenire ripetutamente l'LVC, le batterie si danneggeranno.

Atterraggio

Per atterrare, abbassare lentamente il comando motore partendo dal volo stazionario a bassa quota. Dopo l'atterraggio scollegare e togliere la batteria dal modello per evitare che si scarichi lentamente. Prima di immagazzinare la batteria, caricarla completamente e controllare di tanto in tanto che la sua tensione non scenda sotto i 3V per cella.

Controlli e manutenzione dopo il volo

Attacchi a sfera	Verificare che le sfere siano tenute saldamente ma che non siano troppo strette. Se un collegamento fosse troppo lasco, potrebbe staccarsi in volo e causare un incidente. Sostituire gli attacchi usurati prima che sia troppo tardi.
Pulizia	Assicurarsi che la batteria non sia collegata prima di effettuare la pulizia. Rimuovere polvere e residui con una spazzola morbida o un panno asciutto e privo di peli.
Cuscinetti	Sostituire i cuscinetti se lavorano a scatti o fanno resistenza in certi punti.
Cablaggio	Assicurarsi che i cavi non blocchino componenti in movimento. Sostituire i cavi danneggiati e i connettori allentati.
Sistemi di fissaggio	Assicurarsi che non ci siano viti, elementi di fissaggio o connettori allentati. Non stringere eccessivamente le viti in metallo in componenti di plastica. Serrare la vite in modo che le parti siano a battuta, poi girare la vite solo 1/8 di giro in più.
Rotori	Accertarsi che le pale dei rotor o altre parti che girano velocemente, non siano danneggiate con crepe, sbavature, graffi o altro. Prima del volo, sostituire le parti danneggiate.
Coda	Verificare che il rotore di coda non sia danneggiato, eventualmente sostituirlo. Verificare che tutti i bulloni del gruppo di coda siano stretti adeguatamente. Ispezionare il tubo di coda per scoprire eventuali danni e, se è il caso, sostituirlo.
Meccanica	Controllare che il telaio principale e il carrello di atterraggio non siano danneggiati, eventualmente sostituirli. Controllare che l'albero principale non abbia gioco, regolando le guide, se necessario. Verificare che il gioco tra gli ingranaggi principali sia corretto e che non ci siano impuntamenti sui 360° della rotazione. Ispezionare i cablaggi per trovare eventuali danni e sostituire, se necessario, le parti danneggiate.
Controller di volo	Accertarsi che il controller di volo sia fissato saldamente al telaio. Sostituire il nastro biadesivo quando necessario. L'elicottero cadrà se il controller di volo si stacca dal telaio dell'elicottero.

Tuning avanzato (Programmazione aggiuntiva)

Quanto segue si applica ai trasmettitori Spektrum compatibili con la programmazione avanzata (Forward Programming). Consultare il manuale del proprio trasmettitore o visitare SpektrumRC.com per un elenco completo dei trasmettitori compatibili con la programmazione avanzata.

Le impostazioni predefinite del Blade Revolution 155 CP sono adeguate per la maggior parte dei piloti. Si consiglia di volare provando con i parametri predefiniti prima di apportare eventuali regolazioni. Il controller di volo Blade Revolution 155 CP BNF può essere programmato tramite qualsiasi trasmettitore Spektrum compatibile (visitare SpektrumRC.com per maggiori informazioni).

Il controller di volo fornito con i modelli BNF ha un ventaglio di parametri regolabili adatti per l'elicottero Revolution 155 e non è destinato all'uso con altri velivoli. È importante usare i servo inclusi con il controller di volo BNF perché i parametri regolabili disponibili per il modello SPMAR6250MHXG sono concepiti per i servo consigliati. È possibile che la portata non sia sufficiente per l'elicottero da regolare se si usano servo alternativi.

Entrare nel menu dei parametri avanzati

Con l'elicottero connesso alla trasmettitore e acceso, entrare nella Function List (elenco funzioni) e selezionare la programmazione avanzata Forward Programming. L'elenco dei parametri regolabili e il ventaglio di valori disponibili

per il tuning sono stati concepiti esclusivamente per questo elicottero. Apportare piccole variazioni a un parametro alla volta e testare le modifiche in volo prima di modificare gli altri parametri.

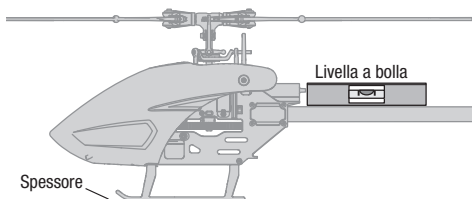
Procedura di calibrazione

Se l'elicottero manifesta problemi di deriva, eseguire la calibrazione descritta qui di seguito. Se necessario, ricalibrare l'elicottero dopo le riparazioni conseguenti a uno schianto al suolo.



AVVERTENZA: prima di iniziare la calibrazione, scollegare i cavi del motore principale e del motore di coda per impedire al motore di avviarsi accidentalmente durante la procedura.

1. Assicurarsi che la superficie di calibrazione sia in piano.
2. Accendere la trasmittente.
3. Attivare il throttle hold.
4. Collegare la batteria di volo all'ESC e lasciare che l'elicottero si inizializzi.
5. Utilizzando una livella a bolla (come mostrato), mettere in piano l'elicottero inserendo uno spessore sotto il pattino di atterraggio.
6. Entrare nella **Function List** (Lista funzioni) della trasmittente.



7. Selezionare **Forward Programming**.
8. Selezionare **System Setup** (Impostazioni sistema).
9. Selezionare **Calibration** (Calibrazione).
10. Selezionare **Apply** (Applica) per avviare la calibrazione. Il LED lampeggia in giallo indicando che la calibrazione sta procedendo normalmente. Se il LED lampeggia in rosso, il modello non è in piano oppure è stato spostato. In questo caso, la calibrazione si riavvia.
11. Completata con successo la calibrazione, il LED del ricevitore lampeggia lentamente in verde.
12. Prima di far volare il modello, procedere con la checklist pre-volo.

Reset di fabbrica

Se il tuning dell'elicottero non produce le prestazioni di volo desiderate, è possibile ripristinare le impostazioni di fabbrica selezionando l'opzione **Factory Reset** in **Forward Programming**.

1. Entrare nell'elenco delle funzioni.
2. Selezionare **Forward Programming**.
3. Selezionare **System Setup** (Impostazioni sistema).

4. Selezionare **Factory Reset**.
5. Selezionare **Apply** (Applica).
6. Eseguire la funzione **Setup > Swashplate** (Piatto oscillante) > **Sub Trim** e assicurarsi che i servo siano regolati correttamente.
7. Scorrere la lista di controllo pre-volo prima di portare in volo il modello.

Tuning avanzato (Programmazione non aggiuntiva)

Si applica alle trasmissioni Spektrum che supportano una programmazione aggiuntiva tra cui: DX6i, DX6e, DX7s DX8, and DX8e.

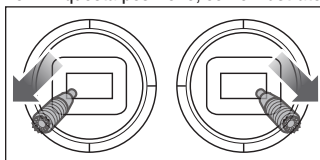
Der Helikopter wurde im Werk programmiert und probegeflogen. La regolazione dei servo potrebbe rendersi necessaria a seguito di un incidente o dopo la sostituzione di servo / tiranterie.

Per i piloti che volano con trasmissioni non compatibili con la funzione **forward programming**, attenersi ai passaggi che seguono per regolare i servo e calibrare l'elicottero. Le opzioni di tuning avanzato devono essere inserite entro 30 secondi dall'inizializzazione. Inoltre la combinazione doppi ratei e regolazioni di corsa deve comportare un lancio superiore al 65% al fine di entrare nelle modalità di tuning.

Inserire la modalità di regolazione dei servi

1. Abbassare lo stick della manetta portandolo sulla posizione più bassa.
2. Accendere la trasmittente e attivare il Throttle Hold.

3. Installare la batteria di bordo e fissarla con la fascetta a strappo.
4. Collegare la batteria all'ESC.
5. Completata l'inizializzazione (indicata dalla spia verde lampeggiante lenta), portare lo stick di sinistra in basso a sinistra e lo stick di destra in basso a destra e mantenerli in questa posizione, come illustrato.



La modalità di regolazione dei servo è indicata dai servo del piatto ciclico che hanno un sussulto per poi tornare lentamente al centro.

6. Rilasciare gli stick e procedere alla fase seguente.

Regolazione del punto neutro dei servi

Con il modello nella modalità di regolazione dei servi, i comandi provenienti dagli stick e dal giroscopio sono disabilitati e i servi sono fissi nella posizione neutra. Verificare che le squadrette dei servi siano perpendicolari ai servi.

- Se le squadrette sono perpendicolari ai servi, non è necessario apportare regolazioni. Uscire dalla modalità di regolazione dei servi.
- Se una o più squadrette dei servi non sono perpendicolari al rispettivo servo, continuare la procedura di regolazione.

Guardando i servi del piatto ciclico, portare avanti e indietro il comando del ciclico e rilasciare. Uno dei servi avrà un sussulto, indicando quello selezionato. Applicare prima e dopo il ciclico e rilasciare finché non si individua il servo da regolare.

Una volta scelto il servo da regolare, muovere lo stick del ciclico a destra o a sinistra per regolare la posizione neutra del servo nella direzione desiderata.

Per riportare il servo in oggetto alla posizione neutra predefinita, tenere lo stick del timone completamente a destra per 2 secondi.

Il campo di regolazione è limitato. Se non si riesce a portare la squadretta perpendicolare al servo, bisogna riportare il servo alla posizione neutra di default, togliere la squadretta e rimetterla cercando di trovare la posizione più perpendicolare possibile. Regolare la posizione neutra del servo usando lo stick sinistro o destro del ciclico.

Livellamento del piatto ciclico

Prima di salvare le regolazioni apportate e uscire dalla modalità di regolazione del servo, verificare che il piatto ciclico sia livellato e che entrambe le pale del rotore principale siano a 0 gradi. Se così non fosse, regolare i leveraggi secondo necessità.

Memorizzare le regolazioni del servo

1. Abbassare completamente lo stick del motore e rilasciare gli stick.
2. Spostare lo stick del rotore di coda a sinistra e mantenere per quattro secondi per uscire dalla modalità di regolazione dei servi. I servi avranno un sussulto a indicare un ritorno al funzionamento normale.
3. Rilasciare lo stick del rotore di coda.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Il modello adesso è pronto per il volo.

Controllo inserimento modalità di regolazione dei servi	Azione nella modalità di regolazione dei servi
Ciclico avanti/indietro	Selezionare il servo precedente (Previous) o successivo (Next)
Ciclico destra/sinistra	Aumentare o diminuire la regolazione del sub-trim
Rotore di coda destro	Mantenere per due secondi; il servo viene resettato in posizione neutra
Rotore di coda sinistro e manetta bassa	Mantenere per quattro secondi; uscire dalla modalità di regolazione dei servi

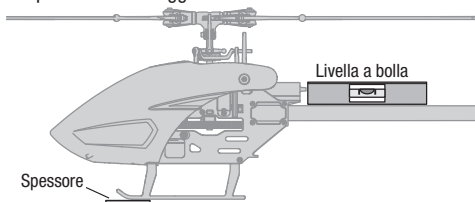
Procedura di calibrazione DXS (RTF)

Se l'elicottero manifesta problemi di deriva, eseguire la calibrazione descritta qui di seguito. Se necessario, ricalibrare l'elicottero dopo le riparazioni conseguenti a uno schianto al suolo.

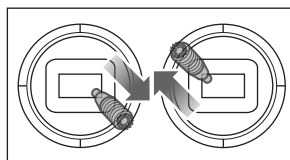


AVVERTENZA: prima di iniziare la calibrazione, scollegare i cavi del motore principale e del motore di coda per impedire al motore di avviarsi accidentalmente durante la procedura.

1. Assicurarsi che la superficie di calibrazione sia in piano.
2. Accendere la trasmittente e l'elicottero e consentire l'inizializzazione.
3. Attivare il throttle hold.
4. Controllare che i cavi del motore principale e del motore di coda siano scollegati.
5. Utilizzando una livella a bolla (come mostrato), mettere in piano l'elicottero inserendo uno spessore sotto il pattino di atterraggio.



6. Portare lo stick sinistro nell'angolo in basso a destra, lo stick destro nell'angolo in alto a sinistra e attivare la funzione **Panic Recovery** fino a che il LED sulla ricevitore lampeggia una volta.
7. Rilasciare entrambi gli stick e disattivare la funzione **Panic Recovery**.
8. Il LED sul ricevitore resterà fisso per 1-2 minuti la durante la calibrazione.

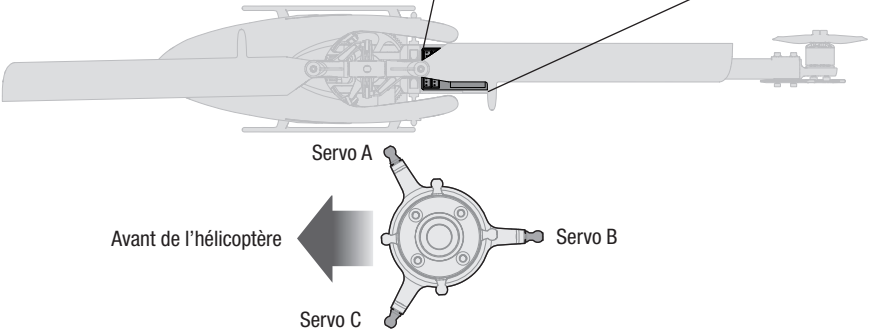
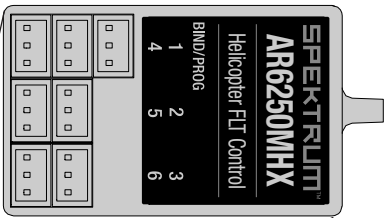


- IMPORTANTE:** non muovere l'elicottero durante la calibrazione. Se il LED lampeggia rapidamente, si è verificato un errore. Ripetere la procedura di calibrazione.
9. Completata con successo la calibrazione, il LED del ricevitore lampeggia lentamente in verde.
 10. Spegner l'elicottero.
 11. Ricollegare i cavi del motore principale e del motore di coda.
 12. Eseguire la procedura di volo di trim. Nei voli successivi, l'elicottero tornerà costantemente entro 5 gradi dal livello.

Installation du plateau cyclique et schéma du récepteur

Utilisez le schéma suivant pour connecter correctement les composants au contrôleur de vol. Installez le récepteur, étiquette vers le haut.

Port du récepteur	Connexion hélicoptère
Bind/Prog (Affectation/ Programme)	Utilisé uniquement pour l'affectation
1	Servo A
2	Smart ESC
3	Servo B
4	Servo C
5	Ouvert
6	Ouvert

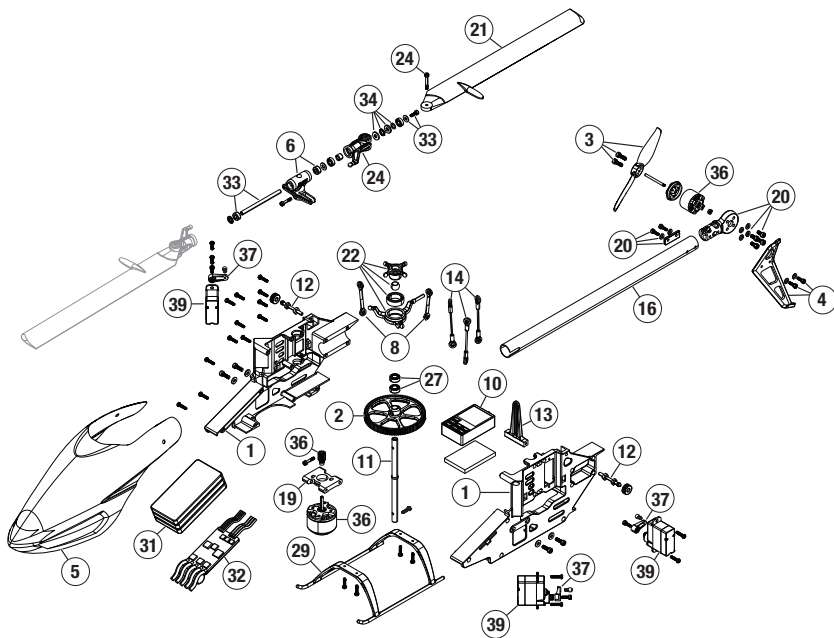


Guida alla risoluzione dei problemi

Problema	Possibile Causa	Soluzione
La risposta ai comandi del velivolo non è coerente oppure richiede trim extra per neutralizzare il movimento	Il modello non è stato inizializzato correttamente, oppure una vibrazione interferisce con il funzionamento dei sensori	Scollegare la batteria di bordo, centrare i trim e rifare l'inizializzazione dell'elicottero
Il velivolo non risponde alla manetta	Il comando motore o il suo trim sono troppo in alto	Scollegare la batteria di volo, posizionare lo stick della manetta nella posizione più bassa e abbassare il trim della manetta nella posizione centrale. Collegare la batteria di volo e lasciare che il velivolo si inizializzi
	Il velivolo si è mosso durante l'inizializzazione	Scollegare la batteria di volo e ripetere l'operazione di inizializzazione del velivolo mantenendolo fermo
Il velivolo ha una scarsa autonomia di volo o si mostra sottopotenziato	Batteria di volo troppo scarica	Ricaricare la batteria di volo
	La batteria di bordo è danneggiata	Sostituire la batteria seguendo le istruzioni
	Le condizioni di volo sono troppo fredde	Verificare che la batteria sia a temperatura ambiente prima del volo
Il LED del ricevitore lampeggia rapidamente / l'elicottero non risponde alla trasmittente (durante il binding)	Trasmittente troppo vicino all'elicottero durante la connessione	Spegnere la trasmittente. Aumentare la distanza tra velivolo e trasmittente. Scollegare e ricollegare la batteria di volo al velivolo. Seguire le istruzioni per la procedura di binding
	Non si è premuto il tasto/interruttore "bind" durante l'accensione del trasmettitore	Power off the transmitter and repeat the bind process
	Velivolo o trasmettente sono troppo vicini a grossi oggetti metallici, a una sorgente wireless o ad altra trasmittente	Spostare velivolo e trasmettente in un'altra posizione e ripetere il binding

Problema	Possibile Causa	Soluzione
Il LED del ricevitore lampeggia rapidamente / l'elicottero non risponde alla trasmittente (dopo il binding)	Il connettore di binding non è stato rimosso dal ricevitore dopo il binding	Scollegare la batteria di bordo, togliere il Bind Plug dalla ricevente e ricollegare la batteria di bordo
	Attesa inferiore a 5 secondi tra l'accensione della trasmittente e la connessione della batteria di volo	Lasciare accesa la trasmittente. Scollegare e ricollegare la batteria di volo
	Il velivolo è connesso con una memoria modello diversa (solo trasmettenti ModelMatch™)	Selezionare la memoria corretta sul trasmettitore. Scollegare e ricollegare la batteria di bordo
	La batteria di bordo o quella del trasmettitore sono quasi scariche	Sostituire o ricaricare le batterie
	L'elicottero o il trasmettitore sono troppo vicini a grossi oggetti metallici, sorgenti wifi o altri trasmettitori	Spostare velivolo e trasmettente in un'altra posizione e provare a ristabilire la connessione
L'elicottero vibra o si scuote in volo	Pale del rotore, alberini o ferma pale danneggiati	Verificare le pale del rotore, gli alberini o i ferma pale. Sostituire le parti danneggiate
Movimenti casuali in volo	Vibrazioni	Verificare che il ricevitore sia fissato bene all'elicottero
		Verificare che il nastro di fissaggio sia in buone condizioni
		Controllare che non ci siano fili a contatto con il ricevitore
		Controllare e bilanciare gli elementi rotanti
		Verificare che l'albero principale e l'adattatore del rotore di coda non siano danneggiati o piegati
		Controllare tutta la meccanica per trovare parti rotte o danneggiate, sostituendole, se necessario
Oscillazione della coda/ scodinzolio oppure prestazioni scarse	Rotore di coda danneggiato, accoppiamento della corona principale, bulloni allentati, vibrazioni	Assicurarsi che il rotore di coda non presenti danni
		Verificare che tutti i bulloni del gruppo di coda siano serrati correttamente
		Controllare l'accoppiamento della corona principale e accertarsi che non ci siano inceppamenti che impediscono la rotazione completa
		Sostituire i componenti eventualmente danneggiati o usurati
Deriva con vento calmo	Vibrazioni, collegamenti o servi danneggiati	Verificare il bilanciamento di tutti i componenti rotanti, assicurarsi che i leveraggi non siano danneggiati e controllare che i servo funzionino correttamente
Il ritorno al livello non porta il velivolo in piano	Il velivolo non si è inizializzato su una superficie piana e ferma	Reinizializzare il velivolo su una superficie piana e ferma
	Il velivolo non è decollato da una superficie in piano	Decollare sempre da una superficie livellata
Forti vibrazioni	Batteria fissata troppo strettamente al velivolo	Allentare il nastro fissaggio batteria
	Un componente rotante è sbilanciato	Controllare quanto segue per eventuali danni e sostituire se necessario: • albero principale • rotore di coda • pale del rotore principale • telaio principale Le vibrazioni devono essere ridotte al minimo per garantire un corretto funzionamento delle funzioni antipánico e di ritorno in volo livellato

Vista esplosa



Elenco componenti

No. parte	Descrizione
1	BLH-4224 Telaio principale
2	BLH3408 Ingranaggio principale
3	BLH-4236 Rotore di coda
4	BLH-4225 Piano di coda verticale
5	BLH-4229 Tettuccio, blu
6	BLH3404 Blocco testa rotore principale
8	BLH3405 Set leveraggi testa rotore
10	SPMAR6250MHXG Flight Controller
11	BLH3407 Set albero principale
12	BLH-4232 Supporto cupolino
13	BLH-4233 Staffa anti-rotazione
14	BLH-4226 Set leveraggi piatto ciclico
16	BLH-4227 Trave di coda
19	BLH-4231 Supporto motore principale
20	BLH-4234 Supporto motore di coda
21	BLH3402 Pale rotore principale
22	BLH3406 Piatto oscillante

No. parte	Descrizione
24	BLH3401 Portapale rotore principale
29	BLH3419 Carrello di atterraggio
31	SPMX4503SIC2 11,1 V 450 mAh 3S 50C LiPo: IC2
32	SPMXAE2020A Dual Brushless ESC
33	BLH3403 Spindle delle pale
34	BLH3438 Cuscinetto reggispira 2,5 x 6 x 2,8 mm
35	SPMX-1147 Motore Outrunner Brushless 1104-3450 Kv
36	BLH3417 Motore principale Brushless
37	BLH-4230 Set bracci servo
38	BLH-4235 Cuscinetti a sfera 4 x 7 x 2 mm
39	SPMSH2090 Servo H2090 Nanolite 4 g alta velocità
	SPMR1010 DXS solo trasmettente
	SPMXC0050 Caricabatterie S20 USB-C 3S LiPo JST-XH 4 Pin

Parti opzionali

No. parte	Descrizione
BLH-4228	Tettuccio, giallo
SPMR7110	NX7e+ 7 canali solo trasmettente

No. parte	Descrizione
SPMXBC200	Tester per servo e batterie Smart XBC200
SPMXC2050	Caricabatterie Smart S155 55 W CA G2

Garanzia

Periodo di garanzia

Garanzia esclusiva - Horizon Hobby, LLC (Horizon) garantisce che il prodotto acquistato (il "Prodotto") sarà privo di difetti relativi ai materiali e di eventuali errori di montaggio alla data di acquisto. Il periodo di garanzia è conforme alle disposizioni legali del paese nel quale il prodotto è stato acquistato. Tale periodo di garanzia ammonta a 6 mesi e si estende ad altri 18 mesi dopo tale termine.

Limiti della garanzia

(a) La garanzia è limitata all'acquirente originale (Acquirente) e non è cedibile a terzi. L'acquirente ha il diritto a far riparare o a far sostituire la merce durante il periodo di questa garanzia. La garanzia copre solo quei prodotti acquistati presso un rivenditore autorizzato Horizon. Altre transazioni di terze parti non sono coperte da questa garanzia. La prova di acquisto è necessaria per far valere il diritto di garanzia. Inoltre, Horizon si riserva il diritto di cambiare o modificare i termini di questa garanzia senza alcun preavviso e di escludere tutte le altre garanzie già esistenti.

(b) Horizon non si assume alcuna garanzia per la disponibilità del prodotto, per l'adeguatezza o l'idoneità del prodotto a particolari previsti dall'utente. È sola responsabilità dell'acquirente il fatto di verificare se il prodotto è adatto agli scopi da lui previsti.

(c) Richiesta dell'acquirente – spetta soltanto a Horizon, a propria discrezione riparare o sostituire qualsiasi prodotto considerato difettoso e che rientra nei termini di garanzia. Queste sono le uniche rivalse a cui l'acquirente si può appellare, se un prodotto è difettoso.

Horizon si riserva il diritto di controllare qualsiasi componente utilizzato che viene coinvolto nella rivalsa di garanzia. Le decisioni relative alla sostituzione o alla riparazione sono a discrezione di Horizon. Questa garanzia non copre dei danni superficiali o danni per cause di forza maggiore, uso errato del prodotto, un utilizzo che viola qualsiasi legge, regolamentazione o disposizione applicabile, negligenza, uso ai fini commerciali, o una qualsiasi modifica a qualsiasi parte del prodotto.

Questa garanzia non copre danni dovuti ad un'installazione errata, ad un funzionamento errato, ad una manutenzione o un tentativo di riparazione non idonei a cura di soggetti diversi da Horizon. La restituzione del prodotto a cura dell'acquirente, o da un suo rappresentante, deve essere approvata per iscritto dalla Horizon.

Limiti di danno

Horizon non si riterrà responsabile per danni speciali, diretti, indiretti o consequenziali; perdita di profitto o di produzione; perdita commerciale connessa al prodotto, indipendentemente dal fatto che la richiesta si basa su un contratto o sulla garanzia. Inoltre la responsabilità di Horizon non supera mai in nessun caso il prezzo di acquisto del prodotto per il quale si chiede la responsabilità. Horizon non ha alcun controllo sul montaggio, sull'utilizzo o sulla manutenzione del prodotto o di combinazioni di vari prodotti. Quindi Horizon non accetta nessuna responsabilità per danni o lesioni derivanti da tali circostanze. Con

l'utilizzo e il montaggio del prodotto l'utente acconsente a tutte le condizioni, limitazioni e riserve di garanzia citate in questa sede.

Qualora l'utente non fosse pronto ad assumersi tale responsabilità associata all'uso del prodotto, si suggerisce di restituire il prodotto intatto, mai usato e immediatamente presso il venditore.

Indicazioni di sicurezza

Questo è un prodotto sofisticato di hobbistica e non è un giocattolo. Esso deve essere manipolato con cautela, con giudizio e richiede delle conoscenze basilari di meccanica e delle facoltà mentali di base. Se il prodotto non verrà manipolato in maniera sicura e responsabile potrebbero risultare delle lesioni, dei gravi danni a persone, al prodotto o all'ambiente circostante. Questo prodotto non è concepito per essere usato dai bambini senza una diretta supervisione di un adulto. Il manuale del prodotto contiene le istruzioni di sicurezza, di funzionamento e di manutenzione del prodotto stesso. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze nel manuale prima di mettere in funzione il prodotto. Solo così si eviterà un utilizzo errato e si preveniranno incidenti, lesioni o danni.

Domande, assistenza e riparazioni

Il vostro negozio locale e/o luogo di acquisto non possono fornire garanzie di assistenza o riparazione senza previo colloquio con Horizon. Questo vale anche per le riparazioni in garanzia. Quindi in tale caso bisogna interpellare un rivenditore, che si metterà in contatto subito con Horizon per prendere una decisione che vi possa aiutare nel più breve tempo possibile.

Manutenzione e riparazione

Se il prodotto deve essere ispezionato o riparato, si prega di rivolgersi ad un rivenditore specializzato o direttamente ad Horizon. Il prodotto deve essere imballato con cura. Bisogna far notare che i box originali solitamente non sono adatti per effettuare una spedizione senza subire alcun danno. Bisogna effettuare una spedizione via corriere che fornisca una tracciabilità e un'assicurazione, in quanto Horizon non si assume alcuna responsabilità in relazione alla spedizione del prodotto. Inserire il prodotto in una busta assieme ad una descrizione dettagliata degli errori e ad una lista di tutti i singoli componenti spediti. Inoltre abbiamo bisogno di un indirizzo completo, di un numero di telefono per chiedere ulteriori domande e di un indirizzo e-mail.

Garanzia e riparazione

Le richieste in garanzia verranno elaborate solo se è presente una prova d'acquisto in originale proveniente da un rivenditore specializzato autorizzato, nella quale è ben visibile la data di acquisto. Se la garanzia viene confermata, allora il prodotto verrà riparato o sostituito. Questa decisione spetta esclusivamente a Horizon Hobby.

Riparazioni a pagamento

Se bisogna effettuare una riparazione a pagamento, effettueremo un preventivo che verrà inoltrato al vostro rivenditore. La riparazione verrà effettuata dopo l'autorizzazione

da parte del vostro rivenditore. La somma per la riparazione dovrà essere pagata al vostro rivenditore. Le riparazioni a pagamento avranno un costo minimo di 30 minuti di lavoro e in fattura includeranno le spese di restituzione. Qualsiasi riparazione non pagata e non richiesta entro 90 giorni verrà considerata abbandonata e verrà gestita di conseguenza.

ATTENZIONE: Le riparazioni a pagamento sono disponibili solo sull'elettronica e sui motori. Le riparazioni a livello meccanico, soprattutto per gli elicotteri e le vetture RC, sono molto costose e devono essere effettuate autonomamente dall'acquirente.

10/15

Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti

Stato di acquisto	Horizon Hobby	Telefono/Indirizzo e-mail	Indirizzo
Unione Europea	Horizon Technischer Service Sales: Horizon Hobby GmbH	service@horizonhobby.de +49 (0) 4121 2655 100	Hanskampring 9 D 22885 Barsbüttel, Germany

Dichiarazione di conformità per l'Unione europea



Dichiarazione di conformità UE:

BLH Revolution 155 CP RTF (BLH01600):

Con la presente, Horizon Hobby, LLC dichiara che il dispositivo è conforme a quanto segue: Direttiva europea bassa tensione (LVD) 2014/35/UE; Direttiva europea sulla compatibilità elettromagnetica (EMC) 2014/30/UE; Direttiva europea sulle apparecchiature radio (RED) 2014/53/UE; Direttiva RoHS 2 2011/65 / UE; Direttiva RoHS 3 - Modifica 2011/65 / UE allegato II 2015/863.

BLH Revolution 155 CP BNF Basic (BLH01650): Con la presente, Horizon Hobby, LLC dichiara che il dispositivo è conforme a quanto segue: Direttiva europea sulle apparecchiature radio (RED) 2014/53/UE; Direttiva RoHS 2 2011/65 / UE; Direttiva RoHS 3 - Modifica 2011/65 / UE allegato II 2015/863.

Il testo completo della dichiarazione di conformità UE è disponibile al seguente indirizzo internet: <https://www.horizonhobby.com/content/support-render-compliance>.

Fabbricante registrato UE:

Horizon Hobby, LLC
2904 Research Road
Champaign, IL 61822 USA

Importatore registrato UE:

Horizon Hobby, GmbH
Hanskampring 9
22885 Barsbüttel Germany

AVVISO RAEE:



Questo dispositivo è marcato ai sensi della Direttiva europea 2012/19/UE riguardante i rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE). Il simbolo indica che il prodotto non va smaltito insieme ai rifiuti domestici. Il prodotto deve essere consegnato agli appositi centri di raccolta per consentirne il recupero e il riciclaggio.

NOTA: questo prodotto contiene batterie coperte dalla direttiva europea 2006/66 / CE, che non possono essere smaltite con i normali rifiuti domestici. Attenersi alle normative locali.

Range di frequenze wireless e potenza di uscita wireless:

6157A-KATY1T:

2402 – 2478 MHz
17,7dBm

6157A-WAC01T:

2402 – 2478 MHz
1,43dBm



©2026 Horizon Hobby, LLC.

Blade, the Blade logo, E-flite, BNF, the BNF logo, DSM, DSM2, DSMX, SAFE, the SAFE logo, Spektrum AirWare and ModelMatch are trademarks or registered trademarks of Horizon Hobby, LLC.

The Spektrum trademark is used with permission of Bachmann Industries, Inc. All other trademarks, service marks and logos are property of their respective owners.

US 9,930,567. US 10,419,970. Other patents pending.

Updated 05/26

1031842.1

BLH1600, BLH1650