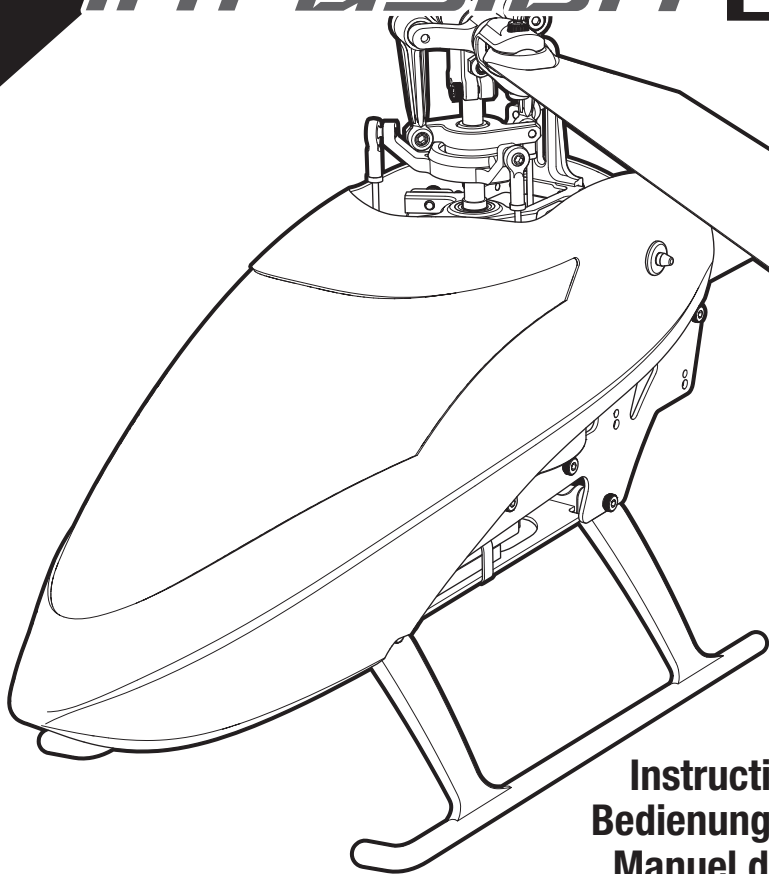


BLADE

Infusion 210



Instruction Manual Bedienungsanleitung Manuel d'utilisation Manuale di Istruzioni

Scan the QR code and select the Parts and Support tab from the product page for the most up-to-date manual information.

Scannen Sie den QR-Code und wählen Sie auf der Produktseite den Reiter „Parts and Support“ (Teile und Hilfe), um die aktuellste Bedienungsanleitung zu erhalten.

Scannez le code QR et sélectionnez l'onglet Parts and Support sur la page du produit pour obtenir les informations les plus récentes sur le manuel.

Leggere il codice QR e nella pagina del prodotto selezionare la scheda “parti e supporto” per ottenere le informazioni più aggiornate.



BLH01550

859594
Created 4/25

HORIZON
H O B B Y

AVVISO

Tutte le istruzioni, le garanzie e gli altri documenti pertinenti sono soggetti a cambiamenti a totale discrezione di Horizon Hobby, LLC. Per una documentazione aggiornata sul prodotto, visitare il sito horizonhobby.com o towerhobbies.com e fare clic sulla sezione Support del prodotto.

CONVENZIONI TERMINOLOGICHE

Nella documentazione relativa al prodotto vengono utilizzati i seguenti termini per indicare i vari livelli di pericolo potenziale durante l'uso del prodotto:

AVVERTENZA: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose, danni collaterali e gravi lesioni alle persone o il rischio elevato di lesioni superficiali alle persone.

ATTENZIONE: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano il rischio di danni alle cose e di gravi lesioni alle persone.

AVVISO: indica procedure che, se non debitamente seguite, possono determinare il rischio di danni alle cose e il rischio minimo o nullo di lesioni alle persone.



AVVERTENZA: leggere TUTTO il manuale di istruzioni e familiarizzare con le caratteristiche del prodotto prima di farlo funzionare. Un uso improprio del prodotto può causare danni al prodotto stesso e alle altre cose e gravi lesioni alle persone.

Questo aeromodello è un prodotto sofisticato per appassionati di modellismo. Deve essere azionato in maniera attenta e responsabile e richiede alcune conoscenze basilari di meccanica. L'uso improprio o irresponsabile di questo prodotto può causare lesioni alle persone e danni al prodotto stesso o alle altre cose. Questo prodotto non deve essere utilizzato dai bambini senza la diretta supervisione di un adulto. Non tentare in nessun caso di smontare il prodotto, di utilizzarlo con componenti non compatibili o di potenziarlo senza previa approvazione di Horizon Hobby, LLC. Questo manuale contiene le istruzioni per la sicurezza, l'uso e la manutenzione del prodotto. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze del manuale prima di montare, impostare o utilizzare il prodotto, al fine di utilizzarlo correttamente e di evitare di causare danni alle cose o gravi lesioni alle persone.

Almeno 14 anni. Non è un giocattolo.

Ulteriori precauzioni per la sicurezza e avvertenze

- Mantenere sempre un perimetro di sicurezza intorno al modello per evitare collisioni o ferite. Questo modello funziona con comandi radio soggetti alle interferenze di altri dispositivi non controllabili dall'utente. Le interferenze possono provocare una momentanea perdita di controllo.
- Utilizzare sempre l'aeromodello in spazi aperti liberi da veicoli, traffico o persone.
- Seguire sempre scrupolosamente le istruzioni e le avvertenze relative all'aeromodello e a tutti gli accessori (caricabatterie, pacchi batterie ricaricabili ecc.).
- Tenere sempre le sostanze chimiche, i componenti di piccole dimensioni e i componenti elettrici fuori dalla portata dei bambini.
- Evitare sempre il contatto con l'acqua di tutti i dispositivi che non sono stati specificatamente progettati per funzionare in acqua. L'umidità danneggia le parti elettroniche.
- Non mettere in bocca alcun componente dell'aeromodello poiché potrebbe causare lesioni gravi o persino la morte.
- Non far volare l'aeromodello se le batterie del trasmettente sono poco cariche.
- Tenere sempre l'aeromodello a vista e sotto controllo.
- Abbassare sempre completamente lo stick del motore, quando le eliche rischiano di toccare un oggetto o il suolo.
- Utilizzare sempre batterie completamente cariche.
- Tenere sempre acceso il trasmettente mentre l'aeromodello è alimentato.
- Rimuovere sempre le batterie prima dello smontaggio.
- Tenere sempre pulite le parti mobili.
- Tenere sempre asciutte le parti.
- Lasciare sempre raffreddare le parti dopo l'uso prima di toccarle.
- Rimuovere sempre le batterie dopo l'uso.
- Non far volare mai l'aeromodello con il cablaggio danneggiato.
- Non toccare mai le parti mobili.



ATTENZIONE AI PRODOTTI CONTRAFFATTI: Quando è necessario sostituire componenti Spektrum che si trovano fra i prodotti Horizon Hobby, bisogna sempre acquistarli da un rivenditore autorizzato Horizon per essere certi della loro qualità. Horizon Hobby LLC declina ogni responsabilità, servizio tecnico e garanzia per l'uso di materiale non originale o che dichiara di essere compatibile con la tecnologia DSM o con Spektrum.

Indice

Preparativi per il primo volo 67

Lista dei controlli prevolo 67

Configurazione automatica della trasmittente..... 67

Configurazione manuale della trasmittente 68

Processo di carica della batteria 71

Installazione della batteria di volo 71

Indicatore LED sul controller di volo 71

Telemetria tecnologia Smart 72

Taglio di bassa tensione (LVC) 72

Connessione (binding) fra trasmettitore e ricevitore..... 73

SAFE Tecnologia 73

Modalità di volo e selezione dei ratei..... 73

Funzione Antipanico..... 73

Throttle Hold 74

Verifica dei comandi 74

Informazioni sui comandi di volo principali..... 75

Pilotare il InFusion 210 in volo 75

Controlli e manutenzione dopo il volo..... 76

Tuning avanzato (Programmazione aggiuntiva)..... 77

Tuning avanzato (Programmazione non aggiuntiva) 78

Guida alla risoluzione dei problemi..... 79

Vista esplosa 80

Elenco delle parti 81

Parti consigliate 81

Parti opzionali 81

Garanzia 82

Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti 83

Dichiarazione di conformità per l'Unione europea..... 83

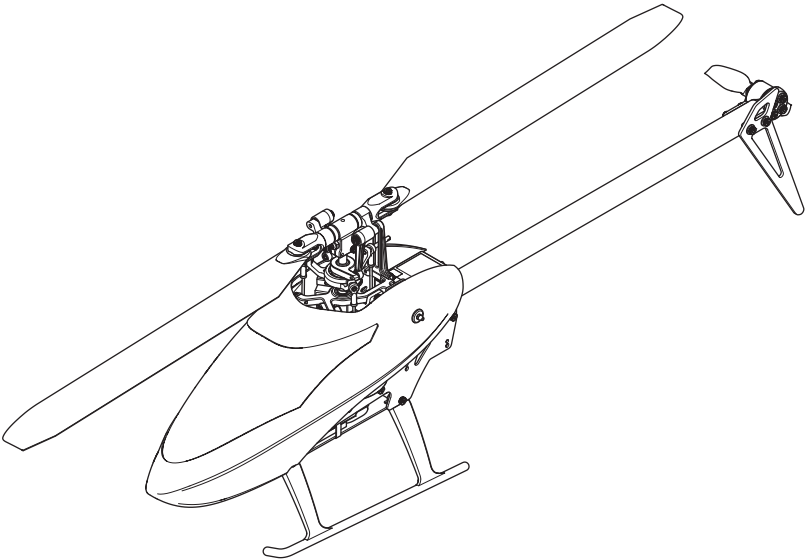
Specifiche	
Lunghezza	465 mm
Altezza	144 mm
Diametro rotore principale	486 mm
Diametro rotore di coda	75.4 mm
Peso*	Senza batteria: 289 g Con la batteria di bordo 3S 850 mAh raccomandata: 359 g

*Il peso indicato è per l'aeromobile e i componenti del controller di volo. Non è consentito alcun carico utile aggiuntivo. Il peso del drone al decollo (MTOM) è il peso con la batteria consigliata.

Elementi inclusi	
Motore principale	Brushless Outrunner, 3907-600kV (SPMX-1120)
Motore di coda	Brushless Outrunner, 1106-4200kV (SPMX-1121)
Ricevitore/ Controller di volo	Ricevitore, Controller di volo (SPMAR6250MHXF)
ESC	Dual Brushless ESC (SPMXAE1020D)

Accessori richiesti	
Batteria	850 mAh 3S 11,1V 30C LiPo (SPMX8503S30)
Caricabatterie	2-3 celle S120 USB-C Smart Charger (SPMX1020)
Adattatore	Adattatore di carica da IC2 a IC3 (SPMXCA320)
Trasmittente	Trasmittente compatibile DSM2/DSMX

Elementi consigliati	
SPMXPSA100	Smart G2 Air Powerstage Bundle 1



Preparativi per il primo volo

- ☐ Rimuovere e ispezionare il contenuto della confezione
- ☐ Programmare la trasmittente (solo BNF)
- ☐ Caricare la batteria di bordo
- ☐ Installare la batteria di bordo
- ☐ Associare la trasmittente al ricevitore (solo BNF)
- ☐ Acquisire familiarità con i comandi
- ☐ Trovare un'area adatta al volo

Lista dei controlli prevolo

- ☐ **Accendere sempre prima il trasmettitore**
- ☐ Collegare la batteria di volo al cavo proveniente dall'unità di ESC
- ☐ Attendere che l'unità di ESC si inizializzi e si armi
- ☐ Far volare il modello
- ☐ Far atterrare il modello
- ☐ Scollegare la batteria di bordo dall'unità ESC
- ☐ **Spegnerne sempre il trasmettitore per ultimo**

Configurazione automatica della trasmittente

Il controllore di volo con il velivolo è programmato con una nuova versione di AS3X+/SAFE. La programmazione include un file denominato Smart Transmitter File contenente la configurazione sviluppata appositamente per questo velivolo. In questo modo, se lo si desidera, è possibile importare rapidamente le impostazioni della trasmittente direttamente dal ricevitore, durante la procedura di binding.

Trasmittenti supportati e requisiti firmware:

- Tutte le trasmittenti NX (con versione firmware 4.0.11+)
- iX20 (con app versione 2.0.9+)
- iX14 (con app versione 2.0.9+)

IMPORTANTE: al momento le trasmittenti iX12 e DX non supportano ancora i trasferimenti via Smart Transmitter File.

Per caricare questi file:

1. Accendere la trasmittente.
2. Creare un nuovo file di modello vuoto sulla trasmittente.
3. Accendere il ricevitore.
4. Premere il tasto di binding sul ricevitore. Il LED arancione sul ricevitore lampeggia quando il ricevitore è in modalità di binding.
5. Impostare la trasmittente in modalità di binding. Il modello procede normalmente al binding.
6. Completato il binding, apparirà la schermata di download, come mostrato a destra.
7. Selezionare **LOAD** (CARICA) per continuare.

La schermata di avviso mostrata a destra avverte che il download sovrascriverà tutte le informazioni del modello corrente. Se si tratta di un nuovo modello "vuoto", i parametri della trasmittente dello InFusion 210 verranno semplicemente inseriti nel modello selezionato e il modello sarà rinominato InFusion 210 BLH01550.

AVVISO: confermando si annullano le impostazioni della trasmittente precedentemente salvate.

8. Premere CONFIRM (CONFERMA) per confermare e continuare.
9. Completato il download, il file verrà installato sulla trasmittente e le informazioni di telemetria saranno caricate automaticamente.

Completato il caricamento, la radio tornerà alla schermata iniziale e lo schermo mostrerà "InFusion 210 BLH01550". La configurazione del trasmettitore è ora completa.

Note sul funzionamento del file trasmittente precaricato

Timer di volo

Nel file di impostazione della trasmittente non è stato caricato alcun timer di volo. Il monitor di tensione avvisa quando la tensione della batteria scendendo si avvicina alla tensione di attivazione della funzione di protezione LVC, indicando che è ora di atterrare.

Serie iX

la foto importata per la serie iX è la rappresentazione di un aereo sportivo. Per le istruzioni su come modificare la foto, consultare il manuale della trasmittente.

NX7e/NX7e

Il file Smart Transmitter viene importato con gli avvisi di telemetria impostati su Vibrazione/Voce; per le radio NX7e/NX7e sarà necessario modificarlo in Tono, altrimenti non si riceverà l'avviso di telemetria di batteria scarica.

Smart Transmitter File	
Il ricevitore contiene un file Smart Transmitter precaricato. Versione RX: BLH01550 Versione firmware Vuoi caricare il file dal ricevitore?	
SALTA	CARICA

AVVISO	
In questo modo si sovrascrivono tutte le impostazioni correnti del modello. Se l'hardware del modello BNF è cambiato, il file del ricevitore potrebbe non funzionare correttamente. Vuoi caricare il file dal ricevitore?	
INDIETRO	CONFERMA

Configurazione manuale della trasmittente

Impostazione delle trasmissioni serie NX e DX

1. Accendere la trasmittente, premere la rotella di scorrimento, scorrere fino a **System Setup** (Impostazione sistema) e premere di nuovo sulla rotella. Selezionare **YES** (Sì).

2. Andare in **Model Select** (Scelta modello) e scegliere <Add New Model> (Aggiungi nuovo modello) in fondo alla lista. Il sistema chiede se si vuole creare un nuovo modello, selezionare **Create** (Crea).

3. Impostare **Model Type** (Tipo di modello): Selezionare Helicopter Model Type (Tipo modello elicottero) scegliendo l'icona dell'elicottero. Il sistema chiede di confermare il tipo di modello, i dati saranno resettati. Selezionare **YES** (Sì).

4. Scorrere verso il basso e selezionare **Model Name** (Nome modello): Inserire il nome del nuovo file modello. Scorrere in alto fino a **BACK** (Indietro) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **System Setup** (Impostazioni sistema).

5. Scorrere in basso e selezionare **F-Mode Setup** (Imp. modalità volo). Impostare su: Interruttore 1: Switch B Interruttore Hold: Switch H
Scorrere fino **LIST** (ELENCO) e premere la rotella per tornare a **System Setup** (Impostazione sistema).

6. Scorrere in basso e selezionare **Channel Assign** (Assegna canale). Scorrere in basso nella schermata **Channel Input Config** (Config. ingresso canale) e impostare Ch 5 Gear su **F-Mode**. Scorrere in basso fino a **Ch/Prt** (**Grassetto**), **Aux 5** e selezionare **B** come input.

7. Selezionare <Main Screen> (Schermata principale). Premere la rotella di scorrimento per entrare in **Function List** (Lista funzioni).

8. Scorrere fino a **Rates and Expo** (Ratei ed Expo), quindi premere la rotella di scorrimento. Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Aileron** (Alettone).
Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30

9. Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Elevator** (Elevatore). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30

10. Scorrere fino a **Channel** (Canale) e selezionare **Rudder** (Timone). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30

11. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).

12. Scorrere fino a **Throttle Curve** (Curva acceleratore) e premere la rotella di scorrimento.
Spostarsi sulla casella **N** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Normal** (Normale). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	65	65	65	65

13. Scorrere fino alla casella **#1** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #1**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
80	80	80	80	80

14. Spostarsi sulla casella **#2** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #2**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
90	90	90	90	90

15. Spostarsi sulla casella **H** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Hold** (Attesa). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	0	0	0	0

16. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).

17. Scorrere fino a **Pitch** (Passo) e premere la rotella di scorrimento. Spostarsi sulla casella **N** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Normal** (Normale). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
25	37	50	75	100

18. Scorrere fino alla casella **#1** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #1**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	25	50	75	100

19. Spostarsi sulla casella **#2** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Stunt #2**. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
0	25	50	75	100

20. Spostarsi sulla casella **H** per la selezione della curva e premere la rotella di scorrimento per selezionare la curva **Hold** (Attesa). Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:

1	2	3	4	5
25	37	50	75	100

21. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).

22. Scorrere in basso fino a **Mixing** e premere la rotella di scorrimento. Selezionare **Mix 1**. Selezionare **Normal** (Normale). Selezionare il primo **INH** e selezionare lo **Switch I**. Selezionare il secondo **INH** e selezionare **A5**. Impostare il valore del primo rateo su: **0%** il valore del secondo rateo su: **-125%**. Impostare **Offset** su **100**. Impostare lo **Switch sul pulsante I**.

23. Scorrere fino a **Back** (Indietro) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).

24. Scorrere in giù fino a **Timer** e premere la rotella di scorrimento. Impostare su:
Modalità: Count Down
Time: 5:00
Start: Throttle Out
Over: 25%
One Time: Inhibit

25. Scorrere fino a **LIST** (ELENCO) e premere la rotella di scorrimento per tornare a **Function List** (Elenco funzioni).

26. Scorrere fino a <Main Screen> (Schermata principale) e premere la rotella di scorrimento.

Per informazioni sulla configurazione della telemetria, vedere la sezione Smart Throttle.

Configurazione delle trasmettenti serie iX

1. Accendere la trasmettente e attendere che l'applicazione Spektrum AirWare si apra. Toccare l'icona della penna arancione nell'angolo in alto a sinistra dello schermo. Il sistema chiede di poter spegnere la trasmissione RF , selezionare PROCEED (Procedi).
2. Selezionare i tre punti nell'angolo in alto a destro nello schermo, poi selezionare Add a New Model (Aggiungi nuovo modello).
3. Selezionare Model Option (Opzione modello), scegliere DEFAULT , scegliere Helicopter (Elicottero). Il sistema chiede se si vuole creare un nuovo modello elicottero, selezionare Crea (Crea).
4. Selezionare l'ultimo modello della lista: Heli . Toccare su Heli e rinominare il file con un nome a scelta.
5. Toccare e tenere premuta l' icona della freccia indietro nell'angolo in alto a sinistra dello schermo per tornare alla schermata principale.
6. Toccare il pulsante Model Setup (Impostazione modello).
7. Impostare Flight Mode Setup (Imp. modalità volo). Interruttore 1: Switch B . Interruttore Hold: Switch H . Toccare la freccia nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu Model Setup (Impostazioni modello).
8. Impostare Channel Assign (Assegnazione canale). Impostare CH/Port 5 su Aux 5 per Output e Switch B per Input. Toccare la freccia nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu Model Setup (Impostazioni modello). Toccare la freccia nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.
9. Toccare il pulsante Model Adjust (Regola modello).
10. Toccare Dual Rates and Exponential . Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare Aileron (Timone). Impostare l'interruttore: Switch F Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30 Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30 Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30

11. Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare **Elevator** (Equilibratore). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30
12. Toccare la scheda a discesa in corrispondenza del Canale e selezionare **Rudder** (Timone). Impostare l'interruttore: **Switch F**
Spostare l'interruttore F nella posizione 0 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 1 > Impostare High Rate %: 100 / 100; Expo %: 30 / 30
Spostare l'interruttore F nella posizione 2 > Impostare Low Rate %: 75 / 75; Expo %: 30 / 30
13. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).
14. Toccare **Throttle Curve** (Curva acceleratore). Assicurarsi che lo **Switch H** sia impostato sulla posizione 0. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 0 per selezionare la curva normale. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|----|----|----|----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 65 | 65 | 65 | 65 |
15. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 1 per selezionare la curva Stunt #1. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|----|----|----|----|----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 80 | 80 | 80 | 80 | 80 |
16. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 2 per selezionare la curva Stunt #2. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|----|----|----|----|----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 90 | 90 | 90 | 90 | 90 |
17. Impostare lo **Switch H** sulla posizione 1 per selezionare la curva Hold. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|---|---|---|---|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
18. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).
19. Toccare Pitch Curve (Curva passo). Assicurarsi che lo **Switch H** sia impostato sulla posizione 0. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 0 per selezionare la curva normale. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|----|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 25 | 37 | 50 | 75 | 100 |
20. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 1 per selezionare la curva Stunt #1. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 25 | 50 | 75 | 100 |
21. Impostare lo **Switch B** sulla posizione 2 per selezionare la curva Stunt #2. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|---|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 0 | 25 | 50 | 75 | 100 |
22. Impostare lo **Switch H** sulla posizione 1 per selezionare la curva Hold. Impostare **Curve Values** (Valori curva) su:
- | | | | | |
|----|----|----|----|-----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
| 25 | 37 | 50 | 75 | 100 |
23. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).
24. Toccare **Mixing**. Selezionare **P-Mix 1**. Selezionare **Normal** (Normale).
Selezionare il primo **INH** e selezionare lo **Switch I**.
Selezionare il secondo **INH** e selezionare **A5**.
Impostare il valore del primo rateo su: **0%** il valore del secondo rateo su: **-125%**.
Impostare **Offset** su **100**. Impostare lo **Switch sul pulsante I**.
25. Toccare **Back** (Indietro) nell'angolo in alto a destra per tornare al menu di **mixing**.
26. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare al menu **Model Adjust** (Regola modello).
27. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.
28. Toccate l'icona **dell'orologio** nel riquadro **Timer 1**. Impostare su:
Modalità: Count Down
Time: 5:00
Switch: Throttle Out
Over Under Trigger: 25%
Over Under: Over
One Time: Premere per attivare
29. Toccare la **freccia** nell'angolo in alto a sinistra per tornare alla schermata principale.

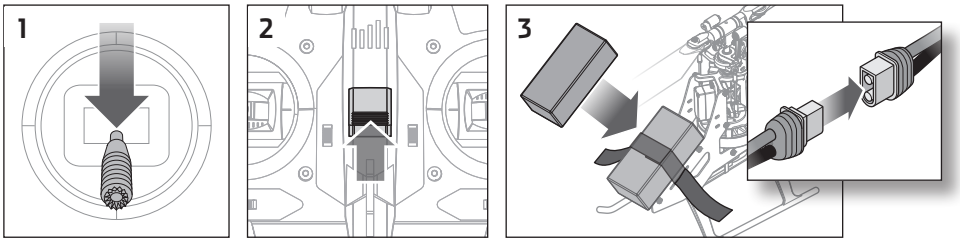
Per informazioni sulla configurazione della telemetria, vedere la sezione Smart Throttle.

Processo di carica della batteria

Consigliamo una batteria 3S 850 mAh 30C Smart Technology LiPo con connettore IC2 (SPMX8503S30) e adattatore da IC2 a IC3 (SPMXCA320).

Il regolatore ESC del velivolo è dotato di un connettore per dispositivi IC2. Assicurarsi che la batteria scelta sia compatibile. Bilanciare il modello per ottenere il baricentro (CG) consigliato. Seguire le istruzioni della batteria e del caricabatterie.

Installazione della batteria di volo



1. Abbassare completamente lo stick della manetta.
2. Accendere la trasmittente.
3. Centrare tutti i trim della trasmittente.
4. Applicare la parte a uncino al telaio dell'elicottero e il lato asola alla batteria di volo.
5. Installare la batteria di volo sul telaio dell'elicottero. Fissare la batteria con la fascetta a strappo.

ATTENZIONE: collegare la batteria all'ESC con la polarità inversa danneggerà l'ESC, la batteria o entrambi i componenti. I danni causati da un collegamento errato della batteria non sono coperti dalla garanzia.

In caso di problemi durante la fase di inizializzazione, consultare la guida per la risoluzione dei problemi sul retro del presente manuale.

AVVERTENZA: Prima di maneggiare il modello, attivare sempre il mantenimento gas e attendere che le pale del rotore principale e il rotore di coda smettano di girare.

ATTENZIONE: scollegare sempre la batteria LiPo quando l'aeromodello non è in uso per evitarne una scarica eccessiva. Le batterie che si scaricano fino a superare la tensione inferiore minima consentita possono subire danni, con conseguente riduzione del rendimento e rischi potenziali di incendio durante la ricarica.

IMPORTANTE: Il trim dell'acceleratore sulla trasmittente deve rimanere in posizione centrale. Sollevando il trim dell'acceleratore oltre il centro, i motori principale e di coda potrebbero iniziare a girare.

Indicatore LED sul controller di volo

Indicatore LED sul FC	Descrizione indicatori
Rosso fisso	AR6250MHXD in attesa di connessione al ricevitore; il sistema si inizializza solo una volta stabilita la connessione
Giallo lampeggiante	Calibrazione
Verde lampeggiante lento	Pronto al volo
Rosso lampeggiante lento	Failsafe attivo
Rosso fisso e giallo lampeggiante	Errore di calibrazione, controller di volo non in piano o mosso durante la calibrazione

Telemetria tecnologia Smart

Regolatore elettronico di velocità (ESC) con tecnologia SMART

Questo modello è dotato di un esclusivo controllo elettronico della velocità con tecnologia Smart che può fornire una serie di dati telemetrici in tempo reale e direttamente in volo relativi al sistema di alimentazione, inclusi i valori di giri/motore, corrente, tensione batteria e altro ancora alle trasmissioni Spektrum AirWare™ compatibili.

Quando in funzione, l'ESC invia le seguenti informazioni al controller di volo che vengono così visualizzate sulla trasmissioni, se compatibile.

- RPM*
- Tensione
- Corrente
- Manetta
- Temperatura FET
- Temperatura BEC

*Durante il binding, la trasmissioni procede alla configurazione automatica della pagina della telemetria. Potrebbe essere necessario modificare i valori di telemetria in queste pagine per adattarli al modello e alle proprie esigenze.

Per inserire i valori di telemetria:

(Per le trasmissioni della serie iX, è necessario selezionare Save (Salva) in ogni pagina)

1. Accendere la trasmissioni.
2. Attivare il taglio gas.
3. Accendere l'aeromodello e lasciare che si inizializzi.
4. Nella trasmissioni, andare in **Function List** (Lista funzioni) (**Model Setup** nelle trasmissioni della serie iX).
5. Selezionare l'opzione del menu **Telemetry**.
6. Andare all'opzione del menu **Smart Battery** (Batteria Smart).
7. Scorrere verso il basso fino a **Startup Volts** (Volt avvio), inserire **4,0V/cella**.
8. Tornare al menu **Telemetry** (Telemetria).
9. Andare al menu **Smart ESC**.
10. Scorrere verso il basso fino a **Low Voltage Alarm** (Allarme tensione bassa), inserire **3,45V/cella**.
11. Scorrere verso il basso fino a **Poles** (Poli), inserire **24**.
12. Scorrere verso il basso fino a **Ratio** (Rapporto), inserire **1**.
13. Tornare alla schermata iniziale.

DX/NX screen shots shown below

Telemetry		LIST
Auto-Config	6: Empty	
1: Smart Battery	7: Empty	
2: Empty	8: Empty	
3: GForce	9: Empty	
4: Gyroscope	10: Rx V	
5: Smart ESC	11: Flight Log	

Smart Battery		BACK
Display: Act	Alarm	
Startup Volts Min: 4.00V/cell	Tone	
Overcharge Max: 4.20V/cell	Tone	
Imbalance Max: 200mV	Tone	

Smart ESC		BACK
Display: Act	Alarm	
Total Cells: 3		
Low Voltage Alarm: 3.40V/Cell	Tone	
Amps Max: 4A	Inh	
FET Temp Max: 199F	Inh	
Poles: 24		
Ratio: 1.00:1		
Status Reports: Inh		
Warning Reports: Inh		

Taglio di bassa tensione (LVC)

Il controllo elettronico di velocità continuerà ad abbassare la corrente erogata al motore fino allo spegnimento completo quando la batteria raggiunge i 12 V sotto carico. Questo fa sì che si possa evitare una scarica eccessiva della batteria Li-Po. Effettuare immediatamente l'atterraggio quando il regolatore di velocità attiva il taglio di bassa tensione (LVC). Continuare a far volare il modello dopo che ha raggiunto il taglio di bassa tensione (LVC) può danneggiare la batteria, causare lo schianto del velivolo o entrambe le cose. I danni della batteria o quelli dovuti allo

schianto in seguito a uno scaricamento eccessivo non sono coperti dalla garanzia.

Far volare l'elicottero fino all'attivazione del taglio di bassa tensione (LVC) danneggia la batteria dell'elicottero.

Dopo l'uso scollegare e rimuovere dal velivolo la batteria Li-Po per evitare lo scaricamento passivo. Durante la conservazione, assicurarsi che la carica della batteria non scenda sotto i 3 V per cella.

Connessione (binding) fra trasmettitore e ricevitore

Questo prodotto richiede una trasmettente Spektrum DSM2/DSMX compatibile.
Visitare www.bindnfly.com per un elenco completo delle trasmettenti compatibili.

Procedura generale di connessione

1. Fare riferimento alla tabella per impostare correttamente il trasmettitore.
2. Portare lo stick motore completamente in basso. Centrare tutti i trim.
3. Spegnerne il trasmettitore e posizionare tutti gli interruttori su 0.
4. Installare il Bind Plug sulla ricevente nella presa BIND/PROG.
5. Collegare la batteria all'ESC.
6. Impostare la trasmettente in modalità di binding al momento dell'accensione. Capovolgere il modello a testa in giù e tenere premuto per 15 s
7. Rilasciare il tasto/interruttore "bind" dopo 2-3 secondi. La connessione è conclusa quando il LED sul ricevitore resta acceso fisso.
8. Scollegare la batteria di bordo e spegnere il trasmettitore.

SAFE Tecnologia

La rivoluzionaria tecnologia SAFE usa una combinazione innovativa di sensori ad assi multipli e un software che permette al modello di conoscere la sua posizione relativa all'orizzonte. Questa percezione spaziale viene utilizzata per controllare l'involuppo di volo del velivolo e mantenere l'inclinazione di rollio o beccheggio entro campi ridotti per volare con maggiore sicurezza. Oltre alla stabilità questo tipo di protezione permette varie modalità di comportamento in modo che il pilota possa scegliere in base al suo livello di preparazione per sentirsi sempre sicuro nel controllo.

La tecnologia SAFE fornisce:

- Protezione dell'involuppo di volo attivabile con un interruttore.
- Varie modalità permettono di adeguare la tecnologia SAFE al proprio livello di preparazione.

La cosa migliore è che la sofisticata tecnologia SAFE non richiede alcun intervento di messa a punto per poterla usare. Ogni velivolo con il SAFE installato è pronto all'uso per offrire la miglior esperienza di volo possibile.

Modalità di volo e selezione dei ratei

In modalità **Normal/Beginner** (Normale/Principiante), l'angolo di inclinazione laterale è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il modello si riporta in volo livellato.

In modalità **Stunt 1**, l'angolo di inclinazione laterale non è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il modello non si riporta in volo livellato. Questa modalità è ideale per padroneggiare il volo orizzontale e le acrobazie di base quali stallo, virate e looping.

In modalità **Stunt 2**, l'angolo di inclinazione laterale non è limitato. Quando viene rilasciato lo stick del ciclico, il modello

non si riporta in volo livellato. Questa modalità è ideale per eseguire acrobazie 3D, come flip stazionari e tic-toc.

È possibile modificare i ratei in qualsiasi modalità spostando l'interruttore a doppia velocità dei dual rate.

- Il rateo basso riduce i ratei di controllo, rendendo il modello più facile da pilotare. I principianti dovrebbero prediligere i ratei bassi per i primi voli.
- Il rateo alto offre un controllo completo e dovrebbe essere utilizzato dai piloti da intermedi a esperti.

Funzione Antipanico

If you encounter distress while flying in any mode, activate the Panic Recovery function. Move the control sticks to neutral (50%), press and hold the Bind/Panic button until the model is upright. La tecnologia SAFE riporterà immediatamente il velivolo in assetto livellato, sempre che si trovi ad una quota sufficiente e senza ostacoli sul suo percorso. Riportare lo stick del collettivo al 50% e rilasciare l'interruttore Bind/Panic per uscire dalla modalità Antipanico e ritornare nella modalità di volo corrente.

AVVISO: prima di disattivare la funzione di recupero antipanico, accertarsi che lo stick del collettivo sia stato riportato nella posizione al 50%. Dopo aver disattivato il recupero antipanico, il collettivo negativo torna pienamente disponibile, cosa che potrebbe provocare una discesa rapida dell'elicottero.

- Questa modalità serve per dare confidenza al pilota e permettergli di migliorare la sua abilità senza rischiare.
- Per un recupero rapido portare lo stick del collettivo al 50% e gli altri comandi al centro.
- Quando il modello ha raggiunto un assetto livellato, la corsa negativa del collettivo viene ridotta per evitare che l'utente sbatta il modello a terra.

Throttle Hold

Questa funzione si usa per evitare che il motore si avvii inavvertitamente. Per sicurezza mettere il Throttle Hold su ON tutte le volte che è necessario toccare l'elicottero oppure verificare la direzione dei comandi.

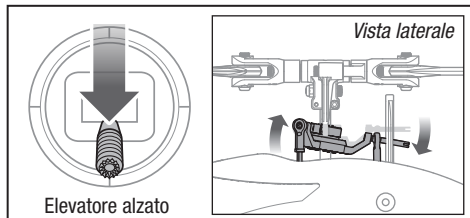
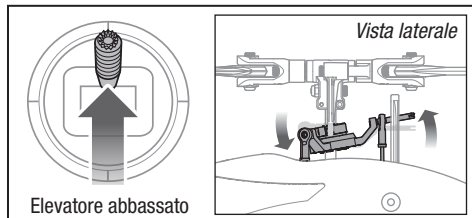
Il Throttle Hold si usa anche per spegnere velocemente il motore se l'elicottero va fuori controllo, sta per precipitare o entrambi. Dopo aver attivato il Throttle Hold le pale continueranno a girare brevemente. I comandi di passo e direzione vengono mantenuti.

Verifica dei comandi

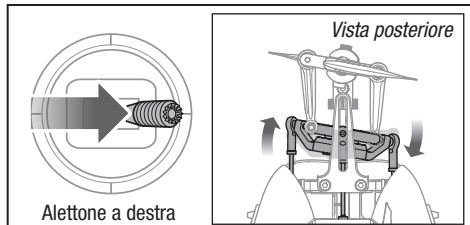
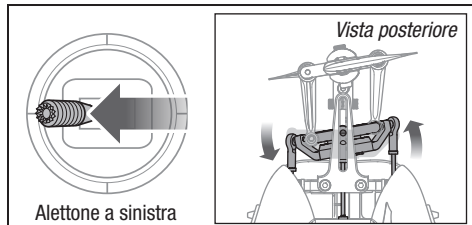
Quando si verifica la direzione dei comandi, bisogna accertarsi che il Throttle Hold sia ON. Eseguire questa verifica prima di andare in volo per la prima volta per essere certi che servi, collegamenti e le altre parti

funzionino correttamente. Se i controlli non reagiscono come illustrato più avanti, controllare che la trasmittente sia programmata correttamente prima di continuare con la prova del motore.

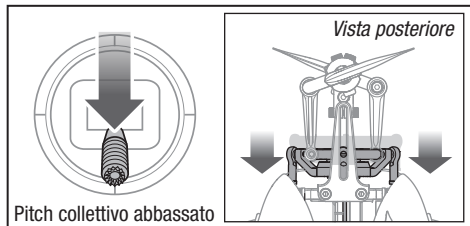
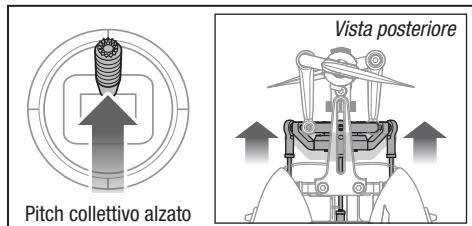
Elevatore



Alettone



Pitch collettivo



Motore

Mettere l'elicottero all'esterno su di una superficie pulita, piana e livellata (cemento o asfalto), libera da ostacoli. Tenersi sempre alla larga dal movimento delle pale del rotore.



ATTENZIONE: tenere gli animali lontani dall'elicottero perché potrebbero ferirsi correndo verso di esso.

1. Prima di continuare, accertarsi che lo stick motore sia posizionato completamente in basso.
2. Mettere il Throttle Hold su OFF.



AVVERTENZA: quando il motore è in movimento, bisogna stare ad almeno 10 metri dall'elicottero. A questo punto non tentare di far volare l'elicottero.

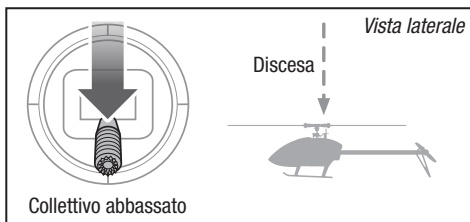
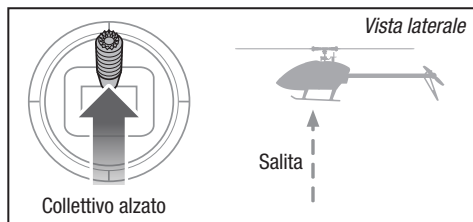
3. Accertarsi che il comando motore sia completamente in basso e che il trasmettitore sia impostato come descritto nella tabella. Accelerare lentamente finché le pale iniziano a girare in senso orario guardandole dall'alto. Le pale di coda girano in senso antiorario guardandole dal lato destro dell'elicottero.

AVVISO: Se le pale del rotore principale girano in senso antiorario, ridurre immediatamente il motore. Scollegare la batteria dall'elicottero e scambiare due dei tre fili che vanno dal motore all'ESC e poi ripetere la prova.

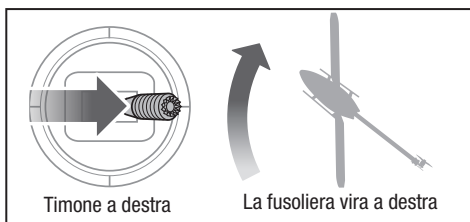
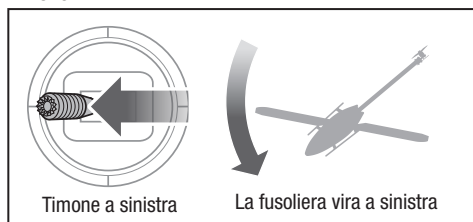
Informazioni sui comandi di volo principali

Se non si ha familiarità con i comandi dell'aereo, è necessario dedicare alcuni minuti per familiarizzarsi con essi prima di tentare il primo volo.

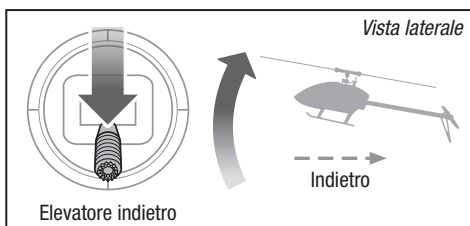
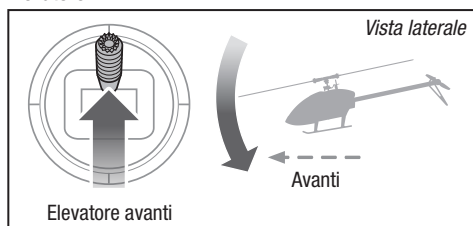
Collettivo



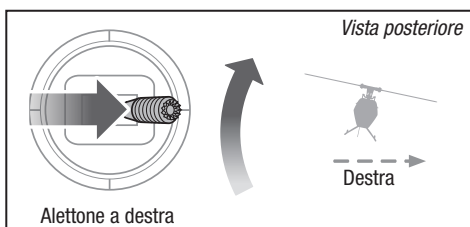
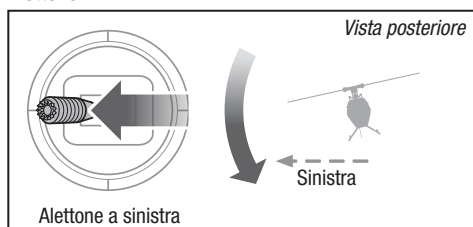
Timone



Elevatore



Alettone



Pilotare il InFusion 210 in volo

Vedere le leggi e le normative locali prima di scegliere il luogo dove far volare l'aeromodello.

Si raccomanda di far volare l'aeromodello in ambienti esterni con vento calmo o all'interno di una palestra di grandi dimensioni. Evitare sempre di volare vicino a case, alberi, edifici e cavi. Fare attenzione ad evitare anche le aree frequentate da molte persone, come parchi affollati, cortili di scuole o campi sportivi.

È meglio decollare da superfici piane per consentire al modello di avanzare senza rovesciarsi. Mantenere l'elicottero a circa 600 mm dal suolo. Per facilitarne il

controllo, durante i primi voli la coda deve essere diretta verso il pilota. In modalità Stabilità, rilasciando gli stick, il modello si livella autonomamente. Attivando il pulsante Antipanico, l'elicottero si livella velocemente. Se ci si trova disorientati mentre la modalità Stabilità è attiva, abbassare lentamente lo stick della manetta per atterrare dolcemente. Per i primi voli è meglio limitarsi a provare le manovre di decollo, atterraggio e volo stazionario senza spostarsi dalla posizione di decollo.

Decollo

AVVISO: Se il motore principale o il motore di coda non si avviano correttamente quando si inizia ad accelerare, riportare immediatamente la manetta al minimo e riprovare. Se il problema persiste, scollegare la batteria di volo, verificare la connessione nel gruppo ingranaggi e assicurarsi che non vi siano cavi impigliati all'interno.

Posizionare il modello su una superficie piana e liscia, libera da ostacoli e arretrare di circa 10 metri (30 piedi). Accelerare lentamente finché il modello si trova a circa 600 mm dal suolo e inizi a volare correttamente.

Volo stazionario

Tramite piccole correzioni sulla trasmettente, cercare di tenere l'elicottero in un punto fisso. Se il vento è calmo, il modello non richiederà praticamente alcuna correzione. Dopo aver mosso lo stick del ciclico e averlo riportato in posizione centrale, il modello dovrebbe livellarsi da solo. Il modello potrebbe continuare a muoversi per inerzia. Spostare lo stick del ciclico nella direzione opposta per fermare il movimento.

Una volta acquisita una certa dimestichezza con il volo stazionario, si può proseguire facendo spostare il modello in luoghi diversi, mantenendo la coda sempre puntata verso di sé. È inoltre possibile effettuare salite e discese usando lo stick della manetta. Quando ci si sente più sicuri nell'effettuare queste manovre, si può provare a volare con la coda in posizioni diverse. È importante tenere sempre presente che gli input dei comandi di volo ruotano insieme all'elicottero: bisogna quindi cercare sempre di immaginare gli input dei controlli relativi al naso dell'elicottero. Per esempio, l'avanzamento in avanti farà sempre abbassare il muso dell'elicottero.

Controlli e manutenzione dopo il volo

Attacchi a sfera	Verificare che le sfere siano tenute saldamente ma che non siano troppo strette. Se un collegamento fosse troppo lasco, potrebbe staccarsi in volo e causare un incidente. Sostituire gli attacchi usurati prima che sia troppo tardi.
Pulizia	Assicurarsi che la batteria non sia collegata prima di effettuare la pulizia. Rimuovere polvere e residui con una spazzola morbida o un panno asciutto e privo di peli.
Cuscinetti	Sostituire i cuscinetti se lavorano a scatti o fanno resistenza in certi punti.
Cablaggio	Assicurarsi che i cavi non blocchino componenti in movimento. Sostituire i cavi danneggiati e i connettori allentati.
Sistemi di fissaggio	Assicurarsi che non ci siano viti, elementi di fissaggio o connettori allentati. Non stringere eccessivamente le viti in metallo in componenti di plastica. Serrare la vite in modo che le parti siano a battuta, poi girare la vite solo 1/8 di giro in più.
Rotori	Accertarsi che le pale dei rotori o altre parti che girano velocemente, non siano danneggiate con crepe, sbavature, graffi o altro. Prima del volo, sostituire le parti danneggiate. Verificare che le due pale abbiano lo stesso attrito sul loro portapale. Sollevando l'elicottero girato su di un fianco, le pale principali dovrebbero sopportare il loro peso. Se l'elicottero viene agitato leggermente, le pale dovrebbero cadere.
Coda	Verificare che il rotore di coda non sia danneggiato, eventualmente sostituirlo. Verificare che tutti i bulloni del gruppo di coda siano stretti adeguatamente. Ispezionare il tubo di coda per scoprire eventuali danni e, se è il caso, sostituirlo.
Meccanica	Controllare che il telaio principale e il carrello di atterraggio non siano danneggiati, eventualmente sostituirli. Controllare che l'albero principale non abbia gioco, regolando le guide, se necessario.

Protezione da bassa tensione (LVC)

La funzione LVC diminuisce la potenza dei motori quando la tensione della batteria si abbassa. Quando la potenza del motore diminuisce e il LED rosso sull'ESC inizia a lampeggiare, è necessario far atterrare immediatamente l'aeromodello e ricaricare la batteria di volo.

In questo caso la funzione LVC ovviamente non interviene per proteggere la batteria.

AVVISO: l'uso ripetuto della funzione LVC può danneggiare la batteria.

IMPORTANTE: Le manovre che richiedono un elevato consumo di energia possono causare occasionali cali di tensione al di sotto del valore impostato nella configurazione della telemetria, determinando la visualizzazione di avvisi di telemetria di bassa tensione momentanei e prematuri. Ciò è normale durante le manovre più aggressive.

Se l'allarme di bassa tensione suona continuamente durante il volo stazionario stabile, far atterrare l'aeromodello e ricaricare la batteria.

Atterraggio

Per atterrare, abbassare lentamente la manetta tenendo il modello in volo stazionario a bassa quota. Dopo l'atterraggio, scollegare la batteria e rimuoverla dall'aeromodello per evitare che si scarichi lentamente. Per informazioni sulla ricarica e sullo stoccaggio delle batterie LiPo, consultare le linee guida fornite dal produttore.

Tuning avanzato (Programmazione aggiuntiva)

Si applica alle trasmissioni Spektrum che supportano la programmazione diretta Forward Programming, tra cui: DX6e, DX8e, DX6G2, DX7G2, DX8G2, DX9, iX12, DX18, iX20, DX20, NX6, NX8, NX10.

Le impostazioni predefinite del Blade InFusion 210 sono adeguate per la maggior parte dei piloti. Si consiglia di volare provando con i parametri predefiniti prima di apportare eventuali regolazioni.

Il controller di volo Blade InFusion 210 BNF può essere programmato tramite qualsiasi trasmettente Spektrum

compatibile (visitare SpektrumRC.com per maggiori informazioni).

Il controller di volo fornito con i modelli BNF ha un ventaglio di parametri regolabili adatti per l'elicottero InFusion 210 e non è destinato all'uso con altri velivoli.

È importante usare i servo inclusi con il controller di volo BNF perché i parametri regolabili disponibili per il modello SPMAR6250MHXD sono concepiti per i servo consigliati. È possibile che la portata non sia sufficiente per l'elicottero da regolare se si usano servo alternativi.

Entrare nel menu dei parametri avanzati

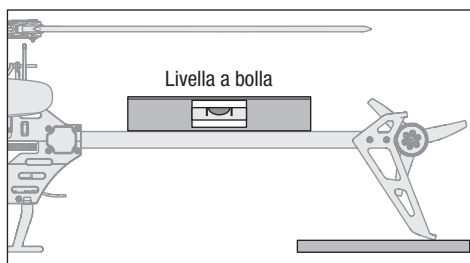
Con l'elicottero connesso alla trasmissioni e acceso, entrare nella Function List (elenco funzioni) e selezionare la programmazione avanzata Forward Programming. L'elenco dei parametri regolabili e il ventaglio di valori disponibili

per il tuning sono stati concepiti esclusivamente per questo elicottero. Apportare piccole variazioni a un parametro alla volta e testare le modifiche in volo prima di modificare gli altri parametri.

Procedura di calibrazione

Se l'elicottero manifesta problemi di deriva, eseguire la calibrazione descritta qui di seguito. Tale calibrazione può essere necessaria anche in seguito a riparazioni dopo un incidente.

1. Assicurarsi che la superficie di calibrazione sia livellata.
2. Accendere la trasmissioni e attivare il Throttle Hold.
3. Collegare la batteria di volo all'ESC e consentire l'inizializzazione del modello.
4. Attivare il Throttle Hold.
5. Utilizzando una livella a bolla (come mostrato), posizionare uno spessore sotto il livello dei pattini di atterraggio.
6. Entrare nell'elenco delle funzioni della trasmissioni.
7. Selezionare Forward Programming.
8. Selezionare System Setup (Impostazioni sistema).
9. Selezionare Calibrazione.
10. Selezionare Apply (Applica) per avviare la calibrazione. Il LED lampeggia in giallo indicando che la calibrazione sta procedendo normalmente. Se il LED lampeggia in



rosso, il modello non è in piano oppure è stato spostato. In questo caso, la calibrazione si riavvia.

11. Al termine della calibrazione, il LED del ricevitore lampeggia lentamente in verde.
12. Scorrere la lista di controllo pre-volo prima di portare in volo il modello.

Reset di fabbrica

Se il tuning dell'elicottero Blade InFusion 210 non produce le prestazioni di volo desiderate, è possibile ripristinare le impostazioni di fabbrica selezionando l'opzione Factory Reset in Forward Programming.

1. Entrare nell'elenco delle funzioni.
2. Selezionare Forward Programming.
3. Selezionare System Setup (Impostazioni sistema).

4. Selezionare Factory Reset.
5. Selezionare Apply (Applica).
6. Eseguire la funzione Setup > Swashplate (Piatto oscillante) > Sub Trim e assicurarsi che i servo siano regolati correttamente.
7. Scorrere la lista di controllo pre-volo prima di portare in volo il modello.

Tuning avanzato (Programmazione non aggiuntiva)

Si applica alle trasmissioni Spektrum che supportano una programmazione aggiuntiva tra cui: DX6i, DX6e, DX7s DX8, and DX8e.

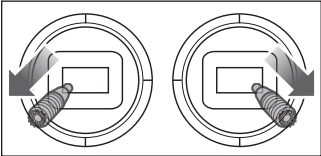
I Blade InFusion 210 è stato programmato e testato in fabbrica. La regolazione dei servo potrebbe rendersi necessaria a seguito di un incidente o dopo la sostituzione di servo / tiranterie.

Per i piloti che volano con trasmissioni non compatibili con la funzione forward programming, attenersi ai passaggi che seguono per regolare i servo e calibrare l'elicottero.

Le opzioni di tuning avanzato devono essere inserite entro 30 secondi dall'inizializzazione. Inoltre la combinazione doppi ratei e regolazioni di corsa deve comportare un lancio superiore al 65% al fine di entrare nelle modalità di tuning.

Inserire la modalità di regolazione dei servi

1. Abbassare lo stick della manetta portandolo sulla posizione più bassa.
2. Accendere la trasmissione e attivare il Throttle Hold.
3. Installare la batteria di bordo e fissarla con la fascetta a strappo.
4. Collegare la batteria all'ESC.
5. Completata l'inizializzazione (indicata dalla spia verde lampeggiante lenta), portare lo stick di sinistra in basso a sinistra e lo stick di destra in basso a destra e mantenerli in questa posizione, come illustrato.



La modalità di regolazione dei servo è indicata dai servo del piatto ciclico che hanno un sussulto per poi tornare lentamente al centro.

6. Rilasciare gli stick e procedere alla fase seguente.

Regolazione del punto neutro dei servi

Con il modello nella modalità di regolazione dei servi, i comandi provenienti dagli stick e dal giroscopio sono disabilitati e i servi sono fissi nella posizione neutra. Verificare che le squadrette dei servi siano perpendicolari ai servi.

- Se le squadrette sono perpendicolari ai servi, non è necessario apportare regolazioni. Uscire dalla modalità di regolazione dei servi.
- Se una o più squadrette dei servi non sono perpendicolari al rispettivo servo, continuare la procedura di regolazione.

Guardando i servi del piatto ciclico, portare avanti e indietro il comando del ciclico e rilasciare. Uno dei servi avrà un sussulto, indicando quello selezionato. Applicare prima e dopo il ciclico e rilasciare finché non si individua il servo da regolare.

Una volta scelto il servo da regolare, muovere lo stick del ciclico a destra o a sinistra per regolare la posizione neutra del servo nella direzione desiderata.

Per riportare il servo in oggetto alla posizione neutra predefinita, tenere lo stick del timone completamente a destra per 2 secondi.

Il campo di regolazione è limitato. Se non si riesce a portare la squadretta perpendicolare al servo, bisogna riportare il servo alla posizione neutra di default, togliere la squadretta e rimetterla cercando di trovare la posizione più perpendicolare possibile. Dopodiché è possibile regolare la posizione neutra del servo usando il movimento destra/sinistra dello stick del ciclico.

Livellamento del piatto ciclico

Prima di salvare le regolazioni apportate e uscire dalla modalità di regolazione del servo, verificare che il piatto ciclico sia livellato e che entrambe le pale del rotore principale siano a 0 gradi.

Se così non fosse, regolare le bielle di collegamento meccanico secondo necessità.

Memorizzare le regolazioni del servo

1. Abbassare completamente lo stick del motore e rilasciare gli stick.
2. Spostare lo stick del rotore di coda a sinistra e mantenere per quattro secondi per uscire dalla modalità di regolazione dei servi. I servi avranno un sussulto a indicare un ritorno al funzionamento normale.
3. Rilasciare lo stick del rotore di coda.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Il modello adesso è pronto per il volo.

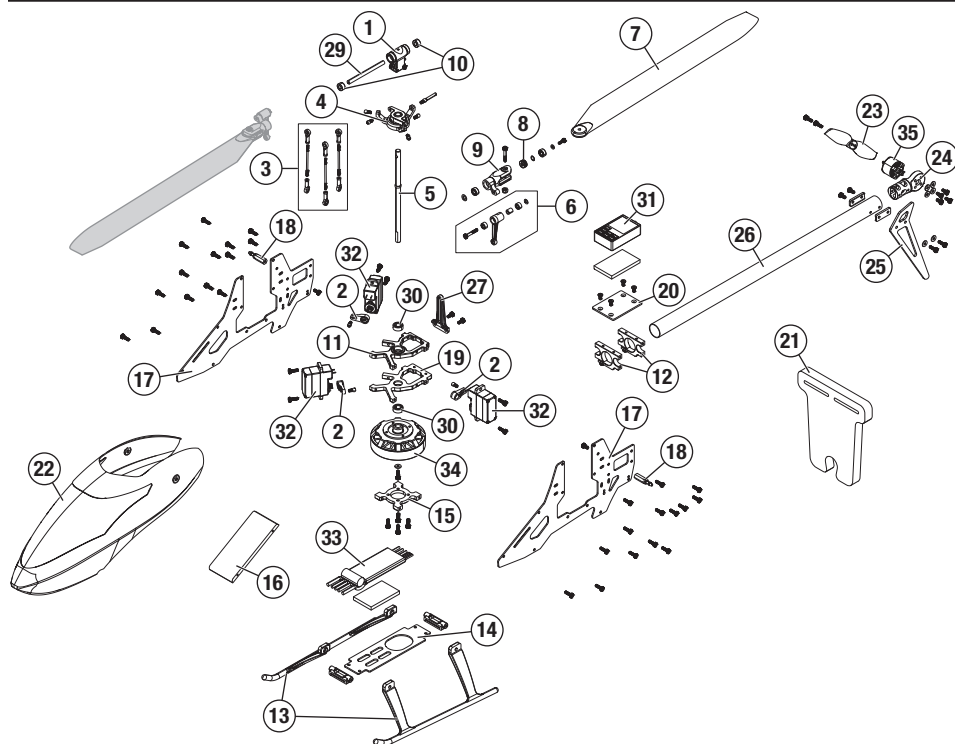
Modalità di regolazione del servo	
Controllo inserimento	Azione
Ciclico avanti/indietro	Selezionare il servo precedente (Previous) o successivo (Next)
Ciclico destra/sinistra	Aumentare o diminuire la regolazione del sub-trim
Rotore di coda destro	Mantenere per due secondi; il servo viene resettato in posizione neutra
Rotore di coda sinistro e manetta bassa	Mantenere per quattro secondi; uscire dalla modalità di regolazione dei servi

Guida alla risoluzione dei problemi

Problema	Possibile Causa	Soluzione
La risposta dell'elicottero ai comandi è incoerente o richiede un trimmaggio extra per neutralizzare i movimenti	Il modello non è stato inizializzato correttamente, oppure una vibrazione interferisce con il funzionamento dei sensori	Scollegare la batteria di bordo, centrare i trim e rifare l'inizializzazione dell'elicottero
L'elicottero non risponde al comando motore	Il comando motore o il suo trim sono troppo in alto	Scollegare la batteria di bordo, abbassare completamente lo stick motore e il suo trim. Collegare la batteria e rifare l'inizializzazione
	L'elicottero è stato mosso durante l'inizializzazione	Scollegare la batteria di bordo e poi rifare la procedura di inizializzazione evitando che l'elicottero si muova
L'elicottero ha ridotto il tempo di volo o è sotto potenziato	La batteria di bordo è quasi scarica	Ricaricare completamente la batteria
	La batteria di bordo è danneggiata	Sostituire la batteria seguendo le istruzioni
	La temperatura ambientale potrebbe essere troppo bassa	Prima dell'uso accertarsi che la batteria sia tiepida
Il LED sul ricevitore lampeggia rapidamente e l'elicottero non risponde al trasmettitore (durante la connessione)	Trasmettitore troppo vicino all'elicottero durante la connessione	Spegnere il trasmettitore e allontanarlo dall'elicottero. Scollegare e ricollegare la batteria di bordo per rifare la procedura di connessione
	Non si è premuto il tasto/interruttore "bind" durante l'accensione del trasmettitore	Spegnere il trasmettitore e ripetere la procedura di connessione
	L'elicottero o il trasmettitore sono troppo vicini a grossi oggetti metallici, sorgenti wifi o altri trasmettitori	Spostarsi in un'altra posizione e ripetere la procedura di connessione
Il LED sul ricevitore lampeggia rapidamente e l'elicottero non risponde al trasmettitore (dopo la connessione)	Il Bind Plug non è stato rimosso dalla ricevente dopo la connessione (binding)	Scollegare la batteria di bordo, togliere il Bind Plug dalla ricevente e ricollegare la batteria di bordo
	Prima di collegare la batteria di bordo bisogna aspettare 5 secondi dopo l'accensione del trasmettitore	Lasciare il trasmettitore acceso. Scollegare e ricollegare la batteria di bordo
	L'elicottero è connesso ad una memoria diversa (solo trasmettitori con ModelMatch)	Selezionare la memoria corretta sul trasmettitore. Scollegare e ricollegare la batteria di bordo
	La batteria di bordo o quella del trasmettitore sono quasi scariche	Sostituire o ricaricare le batterie
	L'elicottero o il trasmettitore sono troppo vicini a grossi oggetti metallici, sorgenti wifi o altri trasmettitori	Spostarsi in un'altra posizione e ripetere la procedura di connessione
L'elicottero vibra o si scuote in volo	Pale del rotore, alberini o ferma pale danneggiati	Verificare le pale del rotore, gli alberini o i ferma pale. Sostituire le parti danneggiate
Movimenti casuali in volo	Vibrazioni	Verificare che il ricevitore sia fissato bene all'elicottero e che il nastro di fissaggio sia in buone condizioni. Controllare che non ci siano fili a contatto con il ricevitore. Controllare e bilanciare gli elementi rotanti, in particolare l'albero principale e gli alberini di coda. Controllare tutta la meccanica per trovare parti rotte o danneggiate, sostituendole, se necessario
La coda oscilla/si dimena con prestazioni scarse	Supporti allentati del tubo di coda, rotore di coda danneggiato, giochi negli ingranaggi, bulloni allentati, vibrazioni	Controllare che i bulloni che fissano i supporti del tubo di coda siano ben stretti e che i terminali in plastica aderiscano bene alle aste di supporto in carbonio. Verificare che tutti i bulloni del gruppo di coda siano stretti adeguatamente. Controllare il gioco degli ingranaggi e che non ci siano punti critici su tutta la rotazione. Sostituire i componenti usurati o danneggiati

Problema	Possibile Causa	Soluzione
Deriva con vento calmo	Vibrazioni, collegamenti o servi danneggiati	In condizioni normali i trim del trasmettitore non dovrebbero richiedere regolazioni e le posizioni centrali vengono memorizzate durante l'inizializzazione. Se fossero necessarie regolazioni ai trim dopo il decollo, verificare il bilanciamento di tutti i componenti rotanti, accertandosi che i collegamenti non siano danneggiati e che i servi siano in buone condizioni di funzionamento
Deriva con vento	È normale	Il modello si sposta con il vento ma dovrebbe restare livellato. Tenere semplicemente lo stick del ciclico nella posizione necessaria per mantenerlo in volo a punto fisso. Il modello deve appoggiarsi al vento per restare stazionario, se rimane livellato si sposterà con il vento
Il sistema Antipanico o quello Autolivellante non livella il modello	Il modello non è stato inizializzato su di una superficie piana	Rifare l'inizializzazione su di una superficie piana
	Il modello non è decollato da una superficie livellata	Decollare sempre da una superficie livellata
Forti vibrazioni	La batteria è stata fissata in maniera troppo stretta	Allentare il nastro fissaggio batteria
	Componenti rotanti sbilanciati	Controllare che l'albero principale, il rotore di coda e le sue pale, il telaio e l'adattatore non siano danneggiati. Sostituirli se necessario. Per far lavorare correttamente le funzioni di Antipanico e di Autolivellamento le vibrazioni devono essere ridotte al minimo

Vista esplosa



Elenco delle parti

No. parte	Descrizione
1 BLH-2897	Testa rotore principale: InFusion 210
2 BLH-2898	Set squadrette servo: InFusion 210
3 BLH-2899	Set leveraggi piatto ciclico: InFusion 210
4 BLH-2900	Piatto oscillante: InFusion 210
5 BLH-2901	Albero principale: InFusion 210
6 BLH-2902	Set leveraggi rotore: InFusion 210
7 BLH-2903	Set pale rotore principale: InFusion 210
8 BLH-2904	Set cuscinetti reggispinta: InFusion 210
9 BLH-2905	Portapale rotore principale: InFusion 210
10 BLH-2906	Set smorzatori: InFusion 210
11 BLH-2907	Blocco cuscinetto superiore: InFusion 210
12 BLH-2908	Morsetto braccio di coda: InFusion 210
13 BLH-2909	Carrello di atterraggio (bianco): InFusion 210
14 BLH-2910	Piastra inferiore in fibra di carbonio: InFusion 210
15 BLH-2911	Supporto motore: InFusion 210
16 BLH-2912	Porta batteria: InFusion 210
17 BLH-2913	Telaio laterale in fibra di carbonio: InFusion 210
18 BLH-2914	Supporto per tettuccio: InFusion 210

No. parte	Descrizione
19 BLH-2915	Blocco cuscinetto inferiore: InFusion 210
20 BLH-2916	Piastra ricevitore in fibra di carbonio: InFusion 210
21 BLH-2917	Supporto pale in schiuma: InFusion 210
22 BLH-2918	Tettuccio: InFusion 210
23 BLH-2919	Rotore di coda: InFusion 210
24 BLH-2920	Supporto motore di coda: InFusion 210
25 BLH-2921	Piano di deriva: InFusion 210
26 BLH-2922	Trave di coda: InFusion 210
27 BLH-2992	Staffa anti-rotazione: InFusion 210
29 BLH1502	Set di fuselli Blade 230s, InFusion 210
30 BLH1601	Cuscinetto a sfere: M3 x 6 x 2.5
31 SPMAR6250MHXF	Controllo di volo sostitutivo: InFusion 210
32 SPMSSH3058M	Servo H3058M Sub-Micro Digitale Ingr. Metallico Servo Heli
SPM-1059	Set ingranaggi: Servomotore H3058M
33 SPMXAE1020D	Dual Brushless ESC
34 SPMX-1120	Brushless Outrunner 3907-600kV
35 SPMX-1121	Motore Brushless Outrunner, 1106-4200kV Coda: InFusion 210

Parti consigliate

No. parte	Descrizione
SPMX8503S30	850 mAh 3S 11,1 V Smart G2 30C; IC2

No. parte	Descrizione
SPMXPSA100	Smart G2 Air Powerstage Bundle 1

Parti opzionali

No. parte	Descrizione
BLH-2923	Contenitore coda: InFusion 210 BDC
BLH-2924	Asta di comando coda: InFusion 210 BDC
BLH-2925	Supporti servo coda: InFusion 210 BDC
BLH-2926	Pulegge guida cinghia: InFusion 210 BDC
BLH-2927	Puleggia coda: InFusion 210 BDC
BLH-2928	Pale del rotore, fibra di carbonio 210 mm: InFusion 210
BLH-2929	Kit di conversione della cinghia: InFusion 210
BLH-2930	Piano di deriva: Opzione, Fibra di Carbonio, InFusion 210
BLH-2931	Tettuccio opzionale in fibra di vetro, arancione: InFusion 210
BLH-2932	Leva a squadra cursore passo: InFusion 210 BDC
BLH-2933	Set pale rotore di coda: InFusion 210
BLH-2934	Mozzo rotore di coda: InFusion 210
BLH-2935	Set portapale coda: InFusion 210
BLH-2936	Albero di coda con puleggia: InFusion 210
BLH-2937	Cursore passo: InFusion 210

No. parte	Descrizione
BLH-2938	Portapale rotore principale: InFusion 210 (opzione nero)
BLH-2939	Piatto oscillante: InFusion 210 (opzione nero)
BLH-2940	Supporto montaggio motore coda alluminio CNC: InFusion 210 (opzione nero)
BLH-2941	Blocco testa rotore principale: InFusion 210 (opzione nero)
BLH-2989	Cinghia di trasmissione: InFusion BDC 210
BLH-3110	Blocco cuscinetto superiore/supporto servo (opzione nera): InFusion 210
BLH-3111	Morsetto braccio di coda (opzione nero): InFusion 210
BLH-3112	Carrello di atterraggio (opzione nero): InFusion 210
BLH-3113	Blocco cuscinetto inferiore/supporto servo (opzione nera): InFusion 210
BLH-3114	Opzione tettuccio in fibra di vetro, RWB: InFusion 210
SPMSSH3059T	Servo, digitale, ingranaggi in metallo, coda dell'elicottero
SPMXC2050	Caricabatterie Smart S155 G2 55 W CA

Garanzia

Periodo di garanzia

Garanzia esclusiva - Horizon Hobby, LLC (Horizon) garantisce che il prodotto acquistato (il "Prodotto") sarà privo di difetti relativi ai materiali e di eventuali errori di montaggio alla data di acquisto. Il periodo di garanzia è conforme alle disposizioni legali del paese nel quale il prodotto è stato acquistato. Tale periodo di garanzia ammonta a 6 mesi e si estende ad altri 18 mesi dopo tale termine.

Limiti della garanzia

- (a) La garanzia è limitata all'acquirente originale (Acquirente) e non è cedibile a terzi. L'acquirente ha il diritto a far riparare o a far sostituire la merce durante il periodo di questa garanzia. La garanzia copre solo quei prodotti acquistati presso un rivenditore autorizzato Horizon. Altre transazioni di terze parti non sono coperte da questa garanzia. La prova di acquisto è necessaria per far valere il diritto di garanzia. Inoltre, Horizon si riserva il diritto di cambiare o modificare i termini di questa garanzia senza alcun preavviso e di escludere tutte le altre garanzie già esistenti.
- (b) Horizon non si assume alcuna garanzia per la disponibilità del prodotto, per l'adeguatezza o l'idoneità del prodotto a particolari previsti dall'utente. È sola responsabilità dell'acquirente il fatto di verificare se il prodotto è adatto agli scopi da lui previsti.
- (c) Richiesta dell'acquirente – spetta soltanto a Horizon, a propria discrezione riparare o sostituire qualsiasi prodotto considerato difettoso e che rientra nei termini di garanzia. Queste sono le uniche rivalse a cui l'acquirente si può appellare, se un prodotto è difettoso.

Horizon si riserva il diritto di controllare qualsiasi componente utilizzato che viene coinvolto nella rivalsa di garanzia. Le decisioni relative alla sostituzione o alla riparazione sono a discrezione di Horizon. Questa garanzia non copre dei danni superficiali o danni per cause di forza maggiore, uso errato del prodotto, un utilizzo che viola qualsiasi legge, regolamentazione o disposizione applicabile, negligenza, uso ai fini commerciali, o una qualsiasi modifica a qualsiasi parte del prodotto.

Questa garanzia non copre danni dovuti ad un'installazione errata, ad un funzionamento errato, ad una manutenzione o un tentativo di riparazione non idonei a cura di soggetti diversi da Horizon. La restituzione del prodotto a cura dell'acquirente, o da un suo rappresentante, deve essere approvata per iscritto dalla Horizon.

Limiti di danno

Horizon non si riterrà responsabile per danni speciali, diretti, indiretti o consequenziali; perdita di profitto o di produzione; perdita commerciale connessa al prodotto, indipendentemente dal fatto che la richiesta si basa su un contratto o sulla garanzia. Inoltre la responsabilità di Horizon non supera mai in nessun caso il prezzo di acquisto del prodotto per il quale si chiede la responsabilità. Horizon non ha alcun controllo sul montaggio, sull'utilizzo o sulla manutenzione del prodotto o di combinazioni di vari prodotti. Quindi Horizon non accetta nessuna responsabilità per danni o lesioni derivanti da tali circostanze. Con l'utilizzo e il montaggio del prodotto

l'utente acconsente a tutte le condizioni, limitazioni e riserve di garanzia citate in questa sede.

Qualora l'utente non fosse pronto ad assumersi tale responsabilità associata all'uso del prodotto, si suggerisce di restituire il prodotto intatto, mai usato e immediatamente presso il venditore.

Indicazioni di sicurezza

Questo è un prodotto sofisticato di hobbistica e non è un giocattolo. Esso deve essere manipolato con cautela, con giudizio e richiede delle conoscenze basilari di meccanica e delle facoltà mentali di base. Se il prodotto non verrà manipolato in maniera sicura e responsabile potrebbero risultare delle lesioni, dei gravi danni a persone, al prodotto o all'ambiente circostante. Questo prodotto non è concepito per essere usato dai bambini senza una diretta supervisione di un adulto. Il manuale del prodotto contiene le istruzioni di sicurezza, di funzionamento e di manutenzione del prodotto stesso. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze nel manuale prima di mettere in funzione il prodotto. Solo così si eviterà un utilizzo errato e si preverranno incidenti, lesioni o danni.

Domande, assistenza e riparazioni

Il vostro negozio locale e/o luogo di acquisto non possono fornire garanzie di assistenza o riparazione senza previo colloquio con Horizon. Questo vale anche per le riparazioni in garanzia. Quindi in tale casi bisogna interpellare un rivenditore, che si metterà in contatto subito con Horizon per prendere una decisione che vi possa aiutare nel più breve tempo possibile.

Manutenzione e riparazione

Se il prodotto deve essere ispezionato o riparato, si prega di rivolgersi ad un rivenditore specializzato o direttamente ad Horizon. Il prodotto deve essere imballato con cura. Bisogna far notare che i box originali solitamente non sono adatti per effettuare una spedizione senza subire alcun danno. Bisogna effettuare una spedizione via corriere che fornisca una tracciabilità e un'assicurazione, in quanto Horizon non si assume alcuna responsabilità in relazione alla spedizione del prodotto. Inserire il prodotto in una busta assieme ad una descrizione dettagliata degli errori e ad una lista di tutti i singoli componenti spediti. Inoltre abbiamo bisogno di un indirizzo completo, di un numero di telefono per chiedere ulteriori domande e di un indirizzo e-mail.

Garanzia e riparazione

Le richieste in garanzia verranno elaborate solo se è presente una prova d'acquisto in originale proveniente da un rivenditore specializzato autorizzato, nella quale è ben visibile la data di acquisto. Se la garanzia viene confermata, allora il prodotto verrà riparato o sostituito. Questa decisione spetta esclusivamente a Horizon Hobby.

Riparazioni a pagamento

Se bisogna effettuare una riparazione a pagamento, effettueremo un preventivo che verrà inoltrato al vostro rivenditore. La riparazione verrà effettuata dopo l'autorizzazione da parte del vostro rivenditore. La somma per la riparazione dovrà essere pagata al vostro rivenditore. Le riparazioni a pagamento avranno un costo minimo di 30 minuti di lavoro e in fattura includeranno le spese

di restituzione. Qualsiasi riparazione non pagata e non richiesta entro 90 giorni verrà considerata abbandonata e verrà gestita di conseguenza.

ATTENZIONE: Le riparazioni a pagamento sono disponibili solo sull'elettronica e sui motori. Le riparazioni a livello meccanico, soprattutto per gli elicotteri e le vetture RC, sono molto costose e devono essere effettuate autonomamente dall'acquirente.

10/15

Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti

Stato di acquisto	Horizon Hobby	Telefono/Indirizzo e-mail	Indirizzo
Unione Europea	Horizon Technischer Service	service@horizonhobby.de	Hanskampring 9
	Sales: Horizon Hobby GmbH	+49 (0) 4121 2655 100	D 22885 Barsbüttel, Germany

Dichiarazione di conformità per l'Unione europea



Dichiarazione di conformità UE BLH InFusion 210 BNF Basic (BLH01550):

Con la presente, Horizon Hobby, LLC dichiara che il dispositivo è conforme a quanto segue: Direttiva europea sulle apparecchiature radio (RED) 2014/53/UE; Direttiva RoHS 2 2011/65 / UE; Direttiva RoHS 3 - Modifica 2011/65 / UE allegato II 2015/863.

Il testo completo della dichiarazione di conformità UE è disponibile al seguente indirizzo internet: <https://www.horizonhobby.com/content/support-render-compliance>.

NOTA: questo prodotto contiene batterie coperte dalla direttiva europea 2006/66 / CE, che non possono essere smaltite con i normali rifiuti domestici. Attenersi alle normative locali.

Range di frequenze wireless e potenza di uscita wireless:

2402 – 2478 MHz
1.43dBm

Fabbricante registrato UE:

Horizon Hobby, LLC
2904 Research Road
Champaign, IL 61822 USA
Importatore registrato UE:
Horizon Hobby, GmbH
Hanskampring 9
22885 Barsbüttel Germany

AVVISO RAEE:



Questo dispositivo è marcato ai sensi della Direttiva europea 2012/19/UE riguardante i rifiuti di apparecchiature elettriche ed elettroniche (RAEE). Il simbolo indica che il prodotto non va smaltito insieme ai rifiuti domestici. Il prodotto deve essere consegnato agli appositi centri di raccolta per consentirne il recupero e il riciclaggio.



©2025 Horizon Hobby, LLC.

Blade, the Blade logo, E-flite, BNF, the BNF logo, DSM, DSM2, DSMX, SAFE, the SAFE logo, Spektrum AirWare and ModelMatch are trademarks or registered trademarks of Horizon Hobby, LLC.

The Spektrum trademark is used with permission of Bachmann Industries, Inc.

All other trademarks, service marks and logos are property of their respective owners.

US 9,930,567. US 10,419,970. Other patents pending.

Created 4/25

859594

BLH01550